平成24年度戦略的基盤技術高度化支援事業

「太陽光発電高効率化技術開発」

研究開発成果等報告書

平成25年5月

委託者 近畿経済産業局

委託先 学校法人立命館

第1章 研究開発の概要

頁:1pg1

- 1-1 研究開発の背景・研究目的及び目標
- 1-2 研究体制
- 1-3 成果概要
- 1-4 当該研究開発の連絡窓口

第2章 本論

2 - 1	分散型 MPPT デバイスの効率化等の研究	頁:2-1pg1
	(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技	
	術コンサルタント株式会社)	

2 - 2	分散型 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能付加の研	頁:2-2pg1
	究	
	(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技	
	術コンサルタント株式会社)	

- 2-3 屋外実フィールド及び既存運転中太陽光発電での検 頁:2-3pg1 証・研究 (学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技 術コンサルタント株式会社、上新電機株式会社)
- 2-4
 分散型 MPPT デバイスのプロトタイプの製作
 頁:2-4pg1

 (学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技術コンサルタント株式会社)

第3章 全体総括

頁:3pg1

第1章 研究開発の概要

1-1 研究開発の背景・研究目的及び目標

現在、国内において、再生可能エネルギーの持続的な利活用・拡充の実現を図るこ とは経済産業省を中心とした国策の一環として官民あげての取り組みとなっている。 再生可能エネルギーの内、太陽光発電に注目し以下の研究開発の実現を図ることによ り、国の再生可能エネルギー拡充施策に寄与を行いたい。

現在、太陽光発電は複数のパネルを接続し、この複数パネルの集合体に対して最大 の電力を取り出す方式にて発電を行っているが、この方式では、単体パネルを構成す るセルの製造品質や設置環境によって効率的な発電とならない実態がある。また、現 在の技術で単体パネルそれぞれに対して効率化制御を行うことは大きなコストアップ となっている。また、構成している単位パネルが劣化や故障で不活性不機能となった 場合、これを即日に検出することができず、結果、不機能パネルを含む並列もしくは 直列群の発電低下が発生している。

このような課題・ニーズが川下分野横断的な共通の課題・ニーズとして存在している。

上記の課題・ニーズに対して、太陽光の単体パネル単位に装着する電子部品デバイ スとシステムを設計・開発し、研究室及び屋外フィールド等での検証研究を経て実用 化を図り以下の目標を達成することを研究の目的としている。(本件研究開発デバイス を「分散型 MPPT デバイス」と表記する。)

◆ 太陽光発電高効率化:

従来の太陽光発電に対して、発電利用率5%UP以上。

✤ 開発デバイス1基当たりのコスト:

最終供給レベルで\$10(¥800~¥900)/100W

◆ 太陽パネルが不活性・不機能となった場合、この自己検出機能を「分散化 MPPT デバイス」にオプションとして付加し、大規模(メガソーラー)な太陽光発電 事業において、この効果を有効とし発電維持に寄与する。(この自己検出機能に は分散化 MPPT デバイスが不機能となったときの検出も含む。)

1-2 研究体制

(1) 管理員および研究員

【事業管理機関】 学校法人立命館

①管理員

氏 名	所属・役職	実施内容(番号)
栗山 俊之	研究部リサーチオフィス (BKC)・課長	
藤澤 知宏	研究部リサーチオフィス (BKC)・課長補佐	
安川 竜二	研究部リサーチオフィス (BKC)・課員	
加藤 早恵子	研究部リサーチオフィス (BKC)・課員	

②研究員

氏 名	所属・役職	実施内容(番号)
高倉 秀行	理工学部電気電子工学科・教授	1, 2, 3

【再委託先】

株式会社イー・プランニング

氏 名	所属・役職	実施内容(番号)
板垣 禮二 山下 勇	代表取締役 執行役員・事業開発本部長	1, 2, 3, 4

SK 電気技術コンサルタント株式会社

氏 名	所属・役職	実施内容(番号)
曽根 健二	代表取締役	1, 2, 3, 4

上新電機株式会社

氏 名	所属・役職	実施内容(番号)
遠山 雄一	経営企画本部店舗開発部長	3、4

【アドバイザー】

〒661-0974 兵庫県尼崎市若王寺3丁目11番20号

関西電力株式会社 研究開発室エネルギー利用技術研究所

主席研究員:磯 修

(2) 委託期間

開始 平成23年10月12日 終了 平成25年 3月29日

1-3 成果概要

① 分散型 MPPT デバイスの回路設計研究と効率化等の研究

平成 23 年度は、での検証用の「分散型 MTTP デバイス」の設計・回路作成(バラック回路)を行い、同回路が太陽光パネルの最大電力を適正に反映できていることの理論 確認を立命館大学研究室にて行った。その結果、以下を確認することができた。屋外実 フィールド検証研究に移行した。

- ◆ 開発した分散型 MPPT デバイスは、昇圧型で動作し、MPPT 動作は理論通りの動 作であることが確認できた。
- ◆ 直列接続動作において、適切に出力電圧がバランスすることを確認した。
- ◆ 変換効率は、90%前後であり、開発デバイス効率改善が必要であることがわかった。

平成24年度は、設計製作した試作品等により実験室試験、電子素材の選定設計、 評価、試験を繰り返し実施したが、高効率デバイスの開発目標である5%総合効率アップ には未だ届いていない。理論値と実際のデバイスの実験室試験データは目標値に近いデ ータが得られているが、フィールド試験データは、未だ挿入損失の方が多い状態である。

しかしながら、徐々にその差は縮まりつつあり、現時点では、ハード的な課題はほぼ解 決したと考えている。残る課題は、MP点(最大電力点)を探るソフト上の課題である ため、そのアルゴリズムを今後継続して徹底的に研究することとする。

ハード的にはほぼ合格点が与えられる装置の開発ができた。ソフト改良を研究し、 当初目標値を達成する目途がたったと表明できる。

①-1 屋外実フィールド検証設備の構築

分散型 MPPT デバイスの適用能力性の検証には、複数の太陽光パネルに同デバイスを 取り付けて実証研究を行う必要があった。このため実際の屋外実フィールドに実証用設 備を構築して、この実証研究並びに分散型 MPPT デバイスの適用能力拡大の実証研究を 行うことを目的とした。

前項①及び次項②の実フィールドでの検証研究のため、次の検証用設備を構築した。 (平成23年度)

(1) 上新電機株式会社東大阪店: 検証設備構築

実証方法は、太陽光パネルの各メーカ(Sharp、Panasonic、京セラの 3社)毎に分散型 MPPT デバイスを取付けた太陽パネルグループと取 付けていないグループに分割して、出力特性等のデータ収集を直流電 力積算計で行った。

(2) 立命館大学研究室屋上: 検証設備構築

既存の運転中太陽光発電の太陽パネルは経年劣化や増設等での仕様混同などで 初期に期待した発電量が阻害されているものと推測される。このような設備に 分散型 MPPT デバイスを取り付けることにより同デバイスの適用能力の検証 研究行うとともに同デバイスの適用能力拡大の実証研究を行うことを目的とし た。

検証研究方法は、立命館大学研究室屋上の研究用太陽光発電設備の一部分を使 用して、分散型 MPPT デバイスを取付けたグループと取付けていないグループに 対する対比研究、実証検証・研究を行った。

同研究室の研究用既存太陽パネルを本研究検証用として使用。

② 分散型 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能付加の研究

現在多くのメガソーラ計画が発表されている。自然エネルギーの中で太陽光発電は比較的環境に掛ける負荷が低いと想定され今後の大きな拡大が社会から望まれると同時に 期待もされている。太陽光発電システムの場合単位パネルの容量は現時点で150~ 300[W]単位のパネルを多数直並列接続して電力を供給している。この中の一部のパネル に不具合や劣化が起きると、その影響は劣化が起きたパネル単体に留まらず組み合わせ たパネル全体に影響を及ぼしシステムの効率に悪影響を及ぼす。

この問題を解決する効果的な方法は現時点で見つかっておらず、メガソーラ設備を運 営している事業者や計画している事業者から開発が望まれている。そこでこのニーズに 対応できるパネル自己診断システム開発を目的とした。

今回の研究開発品である「分散型 MPPT デバイス」は各パネル個々に取り付けること から、センサー機能として電圧と電流を CPU に取り込み演算しているので、新たにセ ンサーの取付が不要である。本研究では Zigbee 素子規格による双方向通信によりパネル 自己診断機能のシステム化を図るため次の施策を設定した。

- ◆ センサーデータは開発中の分散型 MPPT デバイスの内部信号の一部を加工する。
- ◆ 通信手段としては Zigbee 規格を使用した双方向無線通信とする。
- ◆ データ管理として基本的なデータ収集システムを構築する。
- ◆ 表示できるマンマシンインターフェイスを構築する。

平成23年度は、立命館大学研究室屋上にて簡易的なデータ収集演算装置を設計構築し 上記で設定した目標を達成することができた。即ち、太陽光パネル自己診断機能はZigbee 規格素子による双方向通信により簡易的なシステム化を行うことができた。 平成 24 年度は、自己診断システムの更なる機能強化、効果的マンマシンインター フェイスと汎用的な伝送システム(データ収集演算装置)の構築が達成できた。

平成 23 年度に採用した ZigBee 規格素子は 2.4MH z 帯域品を使用して立命館大 学研究室屋上の既存太陽光パネルでの検証を行った。その結果、2.4GH z 帯域では 複雑な障害物(パネル架台など)によって、分散型 MPPT デバイス個々に取り付け た ZigBee と親機(データ収集演算装置)ZigBee 間の通信が不安定に陥ることが散 見されたため、900MH z 帯域の新規格 ZigBee (平成 24 年 11 月新規格)を採用し てデータ通信授受の実証に移行した結果、分散型 MPPT デバイスの CPU に取り込 みされたデータを正常に親機側に伝送できることが実証できた。

汎用性があって効果的なマンマシンインターフェイスと広域伝送システムの構築 の開発構想を基本に具体的なシステム図を策定して開発を行ったが、現在の ZigBee 通信規格はスター、メッシュ及びツリーシステムとなっており、このような ZigBee 規格からして前述の広域な事業用太陽光発電設備に完全な無線通信を現在の ZigBee 規格にて構築することは困難であることが判明した。

本件研究当初は ZigBee 規格素子によるリレーショナル・アドホック通信を実現 することを目途としたが、残念ながらそのような ZigBee 規格は開発途上にあり、 供給メーカからの提供を待つ以外にないのが実情である。

しかしながら、本件研究にて開発を行った自己診断システムは今後のリレーショ ナル通信規格 ZigBee にも十分に対応できる汎用性のあるシステムであることから 今後の通信規格の展開を注視して更なる汎用的な自己診断システム構築を目指すこ ととする。

検証結果は、太陽光パネルに取り付けた分散型 MPPT デバイス内の ZigBee 素子 から太陽光パネルからの入力電圧、入力電流、入力電力、積算電力量、出力電圧、 PWM のデータを PLC 経由(ZigBee 通信)にてデータ収集演算装置に取り込み、 収集したデータより劣化・不良パネルの検出および過去の収集データ閲覧・取り込 みが実現できるシステムができた。一部のデータの欠落が生じているが、今後、更 なる信頼性に向けて研究を継続する。

③ 屋外実フィールド及び既存運転中太陽光発電での検証・研究

屋外実フィールドでの同システムの最大出力追尾(MP 点追尾)は、各モジュー ルの最大出力点をほぼ正確に追尾している傾向にあることが検証できた。開発した 電力変換器がほぼ設計通り動作傾向にあることを確認することができた。

ZigBee 素子による送信は、一部のモジュールで一定の時間帯にデータ未受信の発

生があった。他のモジュールのデータは正常であったことから、信頼性向上のため にはこの原因について、今後、継続して考察することとする。

既存運転中太陽光発電での検証においても、開発した電力変換器がほぼ設計通り 動作傾向にあることを確認することができた。また、太陽電池アレイの劣化や故障 診断法として、直流積算発電量の比較が大変有効であることが明確になった。

④ 分散型 MPPT デバイスのプロトタイプの製作

プロトタイプ品の設計において、絶縁耐力、サージ耐力、コスト対応、電子部品選 定、同耐久性能、コンデンサー選定、インダクタンス寿命、熱安全性能など各種の設 計検討を実施してこれらに合致するプロトタイプ品を製作した。

コスト面については、10万個製作時の原価試算を予定していたが、パーツコスト、 製造コストを算出するには、専門製造メーカの協力が不可欠で、当研究メンバー単独で は困難であることが判明した。従って、製造コストは、再度、製造のみを行っている製 造会社と検討を行うことに決定した。

尚、不要輻射等、IEC 基準の認証機関による認証を獲得するための認証試験を行う予 定であったが、デバイス効率が目標に達していないこと等、課題に対する更なる研究・ 検証が必要なことから、認証試験を今回は断念し、これらの課題が解決してからの実施 計画とすることとした。

1-4 当該研究開発の連絡窓口

学校法人立命館 立命館大学 研究部リサーチオフィス (BKC) 担当者名 加藤早恵子 〒525-8577 滋賀県草津市野路町東1-1-1 電話番号:077-561-2815 FAX:077-561-2811

 $E \not\prec \neg \nu : \underline{kato-s-a@st.ritsumei.ac.jp}$

第2章 本論

2-1 分散型 MPPT デバイスの回路設計と効率化等の研究

(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技術コンサル タント株式会社、)

(A) 回路基礎研究

平成23年度、立命館大学研究室での検証用 の「分散型 MTTP デバイス」の設計・回路作 成を行い(図表2.1.1~3)、同回路が太陽 光パネルの最大電力を適正に反映できてい ることの理論確認を同研究室にて行った。 その結果、屋外実フィールド検証研究に移 行することができた。



図表 2.1.1 検証用バラック回路





図表 2.1.3 直列動作試験実験装置概念図

実証結果は、

- ◆ 開発した分散型 MPPT デバイスは、昇圧型で動作し、MPPT 動作も正常に動作し理論 通りの動作であることが確認できた。
- ◆ 直列接続動作において、適切に出力電圧がバランスすることを確認した。
- ◆ 変換効率は、90%前後であり、開発デバイス効率の改善が必要であることがわかった。

図表 2.1.2 実験設備の外観

(B) 回路効率化などの研究

*目的

平成24年度は、以下に掲げる性能を確保し、実用化デバイス開発を目標とした。

- 1,前年度、実証試験を行ったデバイスの実効効率が目的効率5%に達していないため、種々の効率向上設計を実施した。試作デバイスの実証試験を行い効果判定を行う。
- 2,実証試験の結果、能力が目的に達しない場合には、更に効率アップの研究試作を行い、 研究目的である 5%の効率向上を達成することとした。
- 3,発電電圧が低いときにもこの装置を効率的に運用するために、現在の昇圧コンバーター から、昇降圧自在型が使用できないかについての研究を行う。

*検証研究方法

上記目標について、以下の検証方法を策定して実証試験を実施した。

- 高効率化機器の開発。
 前年度の高効率化対策から試作品を製作し、上新東大阪と立命館大学既設で実際の パネルを使用しての効率改善度検証のための前段階として、以下の作業を行った。
 - a) DC/DC コンバーターを取り付ける前に、取り付けるパネルと、比較用パネルの、 機器バラツキとロケーションの違いによる計測誤差を修正するために、一定期間、 DC/DC コンバーターを取り付けない状態での発電量積算データを取得する。この データで、パネル個体差・環境の違いによる発電量の差を計測して、後日 DC/DC コンバーターを接続して、一定期間計測したデーターと比較するための補正係数を 取得する。
 - b) 電気配線を新しいデバイスに対応した配線への更新する。

結果として、発生電力量を一定期間計測し、DC/DC コンバーターの入っていない群 と同一枚数である DC/DC コンバータを使用した群との積算発生電力量を一定期間経過 後に取得する。

事前に得られている、データにより、補正を行い個体差、環境条件の相違を補正し、 積算電力量の比較を行う。

このデータが目標値に達していたら、実証研究を終了して、次の段階へ移行する。目標値に達していなければ、個別原因を調査し、改良設計を行い、再度、試作品を製作交換して、実証試験、効果比較を繰り返す。

最終的に、性能が目標値に達するか、若しくは目標値に達していなくても限界である ことが確認されたら、プロットタイプ試作に移行する。

3、昇降圧を同時に行えるコンバーターの開発

現在のコンバータは昇圧動作であるため、降圧動作は不可能である。しかしながら、 実際のフィールドでは影の影響等により定電力・電圧変化型の出力を想定した場合、降 圧動作が必要になってくる。その動作範囲は非常に限定的であるが可能性の追求のため、 昇降圧が同時に出来る回路の研究を行う。

その手段として、多くの回路について調査した結果、SEPIC コンバーターが使用で きるのではないかと想定。その装置の開発可能性を、舞鶴高専の指導もお願いして実際 の回路研究、効率予想、回路上の諸定数の選定を行うことにした。

当初、SEPIC コンバータは、その基本原理上、変圧器の巻き線を分割し、両方に流 れる電流の差分を調節することで、昇圧動作から降圧動作までを回路を切り替えること なしに連続的に行うシステムであることは確認済みである。

予想される問題点は次の様な点にあった。

- 回路構成上、電流が2つの相互誘導を伴ったインダクタンスを流れるため、電流の流通経路が長くなり導体損失が増加する可能性がある。
- 充放電を行うコンデンサーが1ヶ増加するため、この損失も増加する可能性が ある。
- 単純な昇圧コンバーターと比較した場合、ダイホードも増加するため、導通損 失が増加する。

等、電流の流通経路が複雑化するため、エネルギー形態変更の様な高効率化を要求 する回路に実用使用できるかの研究検証する必要があった。

(C) 成果と課題

1, デバイス設計~各種検証・評価・対策

DC/DC コンバータ設置の前段階として、設置する予定パネル群と、比較するための 装置を設置しないパネル群の発電量比較を行った。1週間程度の計測結果では以下の 数字であった。

	第1回目	第2回目	第3回目	平均
シャープ製	98.1%	97.8%	98.3%	98.03%
パナソニック製	97.2%	96.8%	97.2%	97.06%
京セラ製	102.6%	101.8%	103.8%	102.73%

⁽データーは一定期間の発電電力量、DC/DC 設置予定パネル群/設置しない予定のパネル群)

ここで、シャープと、パナソニック製では、DC/DC コンバーター設置予定のパネル群の 方が発電量が低いデーターとなっているが、京セラ製のみ、コンバーター設置予定群 の方が高いデーターとなっている。この原因について以下の項目で分析を行った。

a)パネル群の個別効率の差

- b) 設置環境の相違
- c) 電気回路構成上(電線長さ)の損失
- d) 回路上の損失部品(合流ダイオード)

以上の対策検討と京セラパネルの考察、直流計量器の精度不具合改善から再測定を 実施した結果、下表を得た。他社のパネルと同一の結果となったため、この値を補正 係数として採用する事に決定した。

	第4回目	第5回目	第6回目	平均
京セラ製	98.2%	97.3%	96.8%	97.4%

3,前年度設計試作コンバーターの実証試験成果

前年度、設計した改良型のコンバーターの工場試験データは、平均効率 95.2%程度 を示していたため、東大阪と立命館の実験設備に装着して実証試験を行った。その結 果、シャープ製パワコンに接続した回路は回路電圧が大幅に変動し、安定運転が出来 なかった。そこで、「シャープ製のパワコンがハンチングを起こす原因」の究明も実施 した。

4, 効率向上のための再試作

以下の改良点から改良設計を実施した。

- a) 使用インダクタンスの定数決定
- b) インダクタンスの形状
- c) インダクタンスギャップ形状
- d) 入力側コンデンサ選定(電解 C)
- e) 制御電源の選定
- f) FET 加熱対策
- g) FET ゲート回路に直列コンデンサ挿入し、FET: ON 時間を制限

これらの改良を行った結果、基盤を作成し実験室試験を実施した結果、最大効率 97.3%を確認できた。 検証設備での DC/DC コンバーター動作測定の回路と測定器構築を行い実施した。



図表 2-1-4

- a) アイソレートアンプは、計装用のアイソレートアンプを自作使用。
- b) ロガーは、IV トレーサ用ロガーを使用。

測定結果した結果は、ハンチングが起き MP 点から外れた点(MP 点以外の点)で運転 が行われおり、このため効率が低下。MPPT 動作のソフトに原因があることが判明した。 (ハード面が原因ではない。)この原因は、次の通りであった。

- a) PWM 幅を変更しなくても出力電圧が変化したとき、入力電流が変化している。
- b) PWM の上限値が大きすぎる。
- c) PWM ステップ幅が大きすぎて、オーバーシュートを起こしている。

この対策をソフト的に実施し、模擬電源装置を使用して、テストを行った結果、良好なデー ターを得られた。東大阪検証設備にてこの対策を実施して、再度検証計測を行う事に決定 している。(研究継続中)

- - a) 出力電圧が変化したとき、入力電流が影響を受けることが確認できたため、比較デ ーター(PWM 幅の調整をするためのデータ)を過去データから直前計測データに 変更する。
 - b) PWM 制御の幅の最大値を 70%から 62%に変更する。PWM70%では、入力電流の 増加が大きくなるはずであるがパネルが定電流特性を持つため、電流は増加せず 入力電圧のみが減少すると言う現象を確認したため。
 - c) PWM のステップ幅を 2.5%から 0.5%に変更する。

【総括】

高効率デバイスの開発目標である 5%総合効率アップには未だ届いていない。理論値と実際の装置の実験室レベルでのテストデータは目標値に近いデーターが得られているが、フィ ールド試験データは、未だ挿入損失の方が多い状態である。

しかしながら、徐々にその差は縮まりつつあり、現時点では、ハード的な問題はほぼ解決 したと考えている。残りは、MP点を探るソフト上の問題と思われるため、そのアルゴリズ ムを今後、徹底的に研究することとする。

通常のインバーター用 MPPT プログラムを参考に開発を進めてきたが、どうやらこのシ ステムでは欠陥がある模様である。根本的に異なるのは、出力電圧が可変である点にあると 想定される。

開発当初は、基本的に出力電圧を CPU が考慮しないことを前提に開発を進めてきた(この理由は、理論上は出力電圧の外部変動により入力は変化しないため)が、もう一度根本的 にアルゴリズムの検討が必要である。

【結論】

ハード的にはほぼ合格点が与えられる装置の開発が出来た。ソフト改良を研究し、当初 目標値を達成する目途がたったと表明できる。

2-1-1 分散型 MPPT デバイス試作(1)

分散型 MPPT デバイス(効率改善対応)の試作構築を次の通り実施した。

(1) 電子回路設計

分散型 MPPT デバイス回路 分散型 MPPT デバイスに付加する ZigBee 回路

- (2)分散型 MPPT デバイス収納 Box 設計と製作
- (3) 試験など

 抜き取り検査に 基板上JF C1のコン 	① 抜き取り検査による効率の計測(2/50台) 基板上JPIをショートし、デバッグ用ソフトにで計測 C1のコンデンサはフィルムコンデンサ 10uF/100V									
● 計測	方法									
電源装置 20V出力設定 Rin抵抗 100mΩ Rout抵抗 Rout抵抗 Rout抵抗										
	基板入力電圧: 入力電流:抵抗 基板出力電圧: 出力電流:抵抗	基板上銷子CN1A,CN1 Rin(100mΩ)の両鍋霜 基板上娯子CN2A,CN2 Rout(100mΩ)の両端	B間の電圧 健圧を計測し、算出 8間の電圧 電圧を計測し、算出							
● 計測結果 基板番号:121002 トランス仕様 PQ=	コア 35/35 ギャップ1	mm リード線径2.0mi	m	インダクタンス:51.3μ1	4					
PWM(suitei)	基板入力電圧(V)	入力電流(A)	入力電力(W)	基板出力電圧(V)	出力電流(A)	出力電力(W)	劾率(%)			
10	20.045	0.0974	1.952383	49.937	0.02786	1.39124482	71.25880629			
20	20.006	0.3466	6.9340796	49.947	0.12525	6.25586175	90.21906455			
30	19,971	0.5695	11.3734845	49,955	0.212	10.59046	93.11535088			
40	19.89	1.08	21.4812	49.979	0.4088	20.4314152	95.11300672			
50	19.776	1.81	35.79456	50.012	0.688	34.408256	96.12705394			
60	19.704	2.262	44,570448	50.03	0.86	43.0258	96.53436735			
62	19.325	4.705	90.924125	50,133	1./03	87.8831491	100 0000 000 100			
64	1.	0 0 0 1	170 400	50 200	2.01	186 52270	08 57082100			
66	17.696	9.27	172,422 211,64416	50.309 50.401	3.31 4.032	166.52279 203.216832	96.57862106 96.01816181			
68 基板番号:121001 トランス仕様 PQ=	17.696 コア 35/35 ギャップ1	9.27 11.96 mm リード線径2.0m	172.422 211.64416	50.309 50.401 インダクタンス : 51.9 μ1	3.31 4.032	166.52279 203.216832	96.57862106 96.01816181			
68 基板番号:121001 トランス仕様 PQ= PWM	17.696 17.696 コア 35/35 ギャップ1 基板入力電圧(V)	9,27 11.96 mm リード線径2.0m 入力電流(A)	172,422 211.64416 m 入力電力(W)	50.309 50.401 インダクタンス:51.9µ1 基板出力電圧(V)	3.31 4.032 H 出力電流(A)	186.52279 203.216832 出力電力(W)	36.57862106 96.01816181 96.01816181			
68 基板番号:121001 トランス仕様 PQ: PWM 10	17.696 17.696 コア 35/35 ギャッブ1 基板入力電圧(V) 20.048	9.27 11.96 mm リード線径2.0m 入力電流(A) 0.0898	172,422 211.64416 m 入力電力(W) 1.8003104	50.309 50.401 インダクタンス:51.9 µ 基板出力電圧(V) 49.932	3.31 4.032 H 出力電流(A) 0.025	166.52279 203.216832 出力電力(W) 1.2483	30.0034750 96.57862106 96.01616181 			
68 基板番号: 121001 トランス仕様 PQ: PWM 10 20 20	17.696 17.696 コア 35/35 ギャップ1 基板入力電圧(V) 20.048 20.009	9.27 11.96 mm リード線径2.0m 入力電流(A) 0.0898 0.33245	172,422 211.64416 m 入力電力(W) 1.8003104 6.65199205 6.65199205	50.309 50.401 インダクタンス:51.9 µ1 基板出力電圧(V) 49.932 49.943	3.31 4.032 H 出力電流(A) 0.025 0.12031	166.52279 203.216832 出力電力(W) 1.2483 6.00864233	96.57862106 96.01816181 96.01816181 96.03804304 90.32846529			
68 基板番号:121001 トランス仕様 PQ= PWM 10 20 30	17.696 17.696 コア 35/35 ギャッブ1 基板入力電圧(V) 20.048 22.009 19.97	9.27 11.96 mm リード線径2.0m 入力電流(A) 0.0898 0.33245 0.58	172,422 211.64416 m 入力電力(W) 1.8003104 6.65199205 11.5826 2002021	50.309 50.401 インダクタンス:51.9 µ1 基板出力電圧(V) 49.932 49.943 49.953	3.31 4.032 H 出力電流(A) 0.025 0.12031 0.215	166.52279 203.216832 出力電力(W) 1.2483 6.00864233 10.7398955	96.57862106 96.01816181 96.01816181 96.03804304 90.32846529 92.72438531			
68] 基板番号:121001 トランス仕様 PQ: PWM 10 20 30 40	17.696 17.696 コア 35/35 ギャッブ1 基板入力電圧(V) 20.048 20.048 19.97 19.896	9.27 11.96 mm リード線径2.0m 入力電流(A) 0.0898 0.33245 0.58 1.054	172,422 211.64416 m 入力電力(W) 1.8003104 6.65199205 11.5826 20.970384 20.970384	50.309 50.401 インダクタンス:51.9µ1 基板出力電圧(V) 49.932 49.943 49.953 49.976 60.200	3.31 4.032 H 出力電流(A) 0.025 0.12031 0.215 0.44	166.52279 203.216832 出力電力(W) 1.2483 6.00864233 10.739895 19.9904 22.564400	30.0334733 96.57862106 96.01816181 96.01816181 90.33804304 90.32846529 92.72438831 95.326819			
68] 基板番号:121001 トランス仕様 PQ: PWM 10 20 30 40 50	17.696 17.696 コア 35/35 ギャップ1 基板入力電圧(V) 20.048 20.009 19.97 19.896 19.782	9.27 11.96 mm リード線径2.0m 入力電流(A) 0.0898 0.33245 0.58 1.054 1.775 0.054	172,422 211.64416 m 入力電力(W) 1.8003104 6.65199205 11.5826 20.970384 35,11305 (20.970384)	50.309 50.401 インダクタンス:51.9 µ1 基板出力電圧(V) 49.932 49.943 49.953 49.976 50.008	3.31 4.032 H 出力電流(A) 0.025 0.12031 0.215 0.4 0.076 0.540	166.52279 203.216832 出力電力(W) 1.2483 6.00864233 10.739895 16.9904 33.805408	30.0334733 96.57862106 96.01816181 96.01816181 96.01816181 90.32846529 92.72438831 95.326819 96.27590881			
68] 基板番号:121001 トランス仕様 PQ= PWM 10 20 30 40 50 60	18.0 17.696 コア 35/35 ギャップ1 基板入力電圧(V) 20.048 20.009 19.97 19.896 19.782 19.711	9.27 11.96 mm リード線径2.0m 入力電流(A) 0.0898 0.33245 0.58 1.054 1.775 2.2258	172,422 211.64416 m 入力電力(W) 1.8003104 6.65199205 11.5826 20.970384 35.11305 43.8727438 0.02416	50.309 50.401 インダクタンス:51.9 µ1 基板出力電圧(V) 49.932 49.943 49.953 49.953 50.008 50.0027 50.012	3.31 4.032 H 出力電流(A) 0.025 0.12031 0.215 0.12031 0.215 0.0366 0.8467 1.724	166.52279 203.216832 出力電力(W) 1.2483 6.00864233 10.739895 19.9904 33.805408 42.3578609 97.03724	30.033473 96.57662106 96.01616181 96.01616181 95.3264304 90.32846529 92.72438331 95.326819 96.27590681 96.27590681 96.54709788			
68] 基板番号:121001 トランス仕様 PQ: PWM 10 20 30 40 50 60 60 62	17.696 17.696 コア 35/35 ギャップ1 基板入力電圧(V) 20.048 20.009 19.97 19.896 19.782 19.711 19.328	9.27 11.96 Mm リード線径2.0m 入力電流(A) 0.0898 0.33245 0.58 1.054 1.775 2.2258 4.7	172,422 211.64416 m 入力電力(W) 1.8003104 6.65199205 11.5826 20.970384 35.11305 43.8727438 90.8416 178.6225	50.309 50.401 インダクタンス:51.9 µ 基板出力電圧(V) 49.932 49.943 49.953 49.976 50.008 50.027 50.131	3.31 4.032 H 出力電流(A) 0.025 0.12031 0.215 0.4 0.676 0.8467 1.754	166.52279 203.216832 出力電力(W) 1.2483 6.00864233 10.739895 19.9904 33.805408 42.3578609 87.929774 169.04929	30.033473 96.57662106 96.01816181 96.01816181 90.32846529 92.72438631 95.32681 95.32681 96.7590881 96.7590881 96.79461172 96.79465650			







● 計測方法 ①の検査と同様	後の接続にて計測						
● 检索触用							
9 位直和米							
基板番号:121001 トランス仕様 PQコア	35/35 ギャップ1mm リ	Jード線径2.0mm	イン	ダクタンス:51.9μH			
PWM 2	版入力電圧(V) 入	力電流(A)	入力電力(W) 基	板出力電圧(V)	出力電流(A)	出力電力(W)	劾率(%)
10	20.02	0.095	1.9019	49.93	0.027	1.34811	70.88227562
20	19.98	0.336	6.71328	49.93	0.12	5.9916	89.24996425
30	19.95	0.549	10.95255	49.95	0.2	9.99	91.21163565
40	19.80	1.044	20./3384	49.97	0.39	19,4883	93.99271915
60	19.75	2 183	42 98144	50.01	0.659	32,93659	05 94102703
62	19.31	4 399	84 94469	50.03	1.636	82 01268	G6 54833045
64	18.57	8.82	163,7874	50.31	3.14	157 9734	96 45027639
68	17.78	13.36	237,5408	50.47	4.46	225.0962	94,76106841
68	16.96	17.69	300.0224	50.61	5.58	282.4038	94,12757181
		17.941	284.7078	50.57	5.27	266 5039	93.60611125
70] C1変更による入力電	10.87] 流波形計測(最高効率者	部にて計測 外付け	ナ抵抗100mΩ両端)				
C1変更による入力電	10.87] 流波形計測(最高効率部 01:アルミ電解コンデン・	昭にて計測 外付1 サ 100μF 50V	ナ抵抗100mΩ両端)			01:フィルノ	ムコンデンサ
1 C1変更による入力量 TOIな	10.87 流波形計測(最高効率部 01:アルミ電解コンデン・ 1 T1/9 (RICで計測 外付1 サ 100 μ F 50V 288.0ns TAI エーン スロー モー オー たい モー マン マン マン マン マン マン マン マン マン マン マン マン マン	対抵抗100mΩ両端) GGER 単ジ ーフ 上リ ート 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1		M 500.05 11-JUL-12 0	G1:7 <i>47</i> //JJ Pos: 288.0ns	Aコンデンサ TRIGOER 項目 エッジ ソース CHI スロープ モード オート 結合 ICE
10k 10 CH1 S00mV CH1 S00mV	10.871 流波形計測(最高効率部 01:アルミ電解コンデン・ 1 T1970 M Foss M 5.00.05 11-JUL-12 03:34 ンデンサに変更したとき	RICで計測 外付1 サ 100 µ F 50V 285.0ns 「日 」 この部品温度	/抵抗100mΩ両端) GGER 単日 ッジ ース H11 コープ ード ート 14 CH1 1	social.	M 500,05 11–JUL–12 0	G1:7 <i>47</i> /JJJ Pos: 288.0ns	ムコンデンサ TRIGOER 項目 エッジ ソース ビロープ ユード オート 若合 CC 124W

(4) 製作写真



2-1-2 分散型 MPPT デバイス試作(2)

分散型 MPPT デバイス(低入力域対応~ワイド域対応)の試作構築を次の通り実施した。

(1) 電子回路設計

分散型 MPPT デバイス回路 分散型 MPPT デバイスに付加する ZigBee 回路

(2) 試験など

計測方法

①メイン基板をテストモード、ZigBeeなしで起動
 ②電圧計測はメイン基板の入出力を直接計測
 ③電流計測はメイン基板の入出力のマイナス側に0.1Ωを挿入し、その両端の電圧から算出
 ④入力に使用した電源電圧を20Vに設定し、出力の電子負荷を50Vに設定
 ⑤計測順番は、入力電圧→出力電圧→入力電流→出力電流
 ⑥PWMのDutyを上げていきそれぞれ計測

周囲温度24℃

最新基板効率 番号122001

田 つ 12	2001						
		52.3 μ H					
PWM	入力電圧(V)	入力電流(A)	入力電力(W)	出力電圧(V)	出力電流(A)	出力電力(W)	効率(%)
10	20.017	0.0945	1.8916065	49.946	0.02702	1.34954092	71.344
20	19.978	0.335	6.69263	49.96	0.1206	6.025176	90.027
30	19.946	0.542	10.810732	49.97	0.2003	10.008991	92.584
40	19.876	1.0377	20.6253252	49.996	0.3932	19.6584272	95.312
50	19.763	1.7328	34.2453264	50.033	0.6564	32.8416612	95.901
60	19.696	2.1722	42.7836512	50.056	0.8218	41.1360208	96.149
62	19.328	4.622	89.334016	50.178	1.727	86.657406	97.004
64	18.652	8.88	165.62976	50.361	3.171	159.694731	96.417
66	17.855	12.965	231.490075	50.547	4.383	221.547501	95.705
	PWM 10 20 30 40 50 60 62 64 66	PWM 入力電圧(V) 10 20.017 20 19.978 30 19.946 40 19.876 50 19.763 60 19.696 62 19.328 64 18.652 66 17.855	Figure 122001 52.3 μ H PWM 入力電圧(V) 入力電流(A) 10 20.017 0.0945 20 19.978 0.335 30 19.946 0.542 40 19.876 1.0377 50 19.763 1.7328 60 19.696 2.1722 62 19.328 4.622 64 18.652 8.88 66 17.855 12.965	52.3 µ H PWM 入力電圧(V) 入力電流(A) 入力電力(W) 10 20.017 0.0945 1.8916065 20 19.978 0.335 6.69263 30 19.946 0.542 10.810732 40 19.876 1.0377 20.6253252 50 19.763 1.7328 34.2453264 60 19.696 2.1722 42.7836512 62 19.328 4.622 89.334016 64 18.652 8.88 165.62976 66 17.855 12.965 231.490075	52.3 µ H PWM 入力電圧(V) 入力電流(A) 入力電力(W) 出力電圧(V) 10 20.017 0.0945 1.8916065 49.946 20 19.978 0.335 6.69263 49.96 30 19.946 0.542 10.810732 49.97 40 19.876 1.0377 20.6253252 49.996 50 19.763 1.7328 34.2453264 50.033 60 19.696 2.1722 42.7836512 50.056 62 19.328 4.622 89.334016 50.178 64 18.652 8.88 165.62976 50.361 66 17.855 12.965 231.490075 50.547	Figure 10 52.3 µ H PWM 入力電圧(V) 入力電流(A) 入力電力(W) 出力電圧(V) 出力電流(A) 10 20.017 0.0945 1.8916065 49.946 0.02702 20 19.978 0.335 6.69263 49.96 0.1206 30 19.946 0.542 10.810732 49.97 0.2003 40 19.876 1.0377 20.6253252 49.996 0.3932 50 19.763 1.7328 34.2453264 50.033 0.6564 60 19.696 2.1722 42.7836512 50.056 0.8218 62 19.328 4.622 89.334016 50.178 1.727 64 18.652 8.88 165.62976 50.361 3.171 66 17.855 12.965 231.490075 50.547 4.383	First PWM 入力電圧(V) 入力電流(A) 入力電力(W) 出力電圧(V) 出力電流(A) 出力電力(W) 10 20.017 0.0945 1.8916065 49.946 0.02702 1.34954092 20 19.978 0.335 6.69263 49.96 0.1206 6.025176 30 19.946 0.542 10.810732 49.97 0.2003 10.008991 40 19.876 1.0377 20.6253252 49.996 0.3932 19.6584272 50 19.763 1.7328 34.2453264 50.033 0.6564 32.8416612 60 19.696 2.1722 42.7836512 50.056 0.8218 41.1360208 62 19.328 4.622 89.334016 50.178 1.727 86.657406 64 18.652 8.88 165.62976 50.361 3.171 159.694731 66 17.855 12.965 231.490075 50.547 4.383 221.547501

最新基板効率 番号12005

		51.6 µ H					
PWM	入力電圧(V)	入力電流(A)	入力電力(W)	出力電圧(V)	出力電流(A)	出力電力(W)	効率(%)
10	20.011	0.0995	1.9910945	49.946	0.0291	1.4534286	72.996
20	19.975	0.3423	6.8374425	49.96	0.12297	6.1435812	89.852
30	19.944	0.5525	11.01906	49.971	0.2045	10.2190695	92.74
40	19.866	1.0575	21.008295	49.997	0.4004	20.0187988	95.29
50	19.757	1.7618	34.8078826	50.032	0.6665	33.346328	95.801
60	19.69	2.2067	43.449923	50.054	0.8339	41.7400306	96.065
62	19.333	4.589	88.719137	50.166	1.7173	86.1500718	97.104
64	18.688	8.781	164.099328	50.354	3,1585	159.043109	96.919
66	17 664	12,981	229,296384	50.515	4.326	218.52789	95.304

1	前回基	板効率							前回基	板効率						
	前回基	板1							前回基	板2						
			51.3 µ H						diminini o cone		51.9 µ H					
	PWM	入力雷圧(V)	入力雷流(A)	入力電力(W	出力電圧(V)	出力電流(A)	出力電力(W)	効率(%)	PWM	入力電圧(V)	入力電流(A)	入力電力(W)	出力電圧(V)	出力電流(A)	出力電力(W)	効率(%)
	10	20.045	0.0974	1,952383	49,937	0.02786	1.39124482	71.259	10	20.048	0.0898	1.8003104	49.932	0.025	1.2483	69.338
	20	20.006	0.3466	6 9340796	49.947	0.12525	6.25586175	90.219	20	20.009	0.33245	6.65199205	49,943	0.12031	6.00864233	90.328
	30	19.971	0.5695	11.3734845	49,955	0,212	10.59046	93.115	30	19.97	0.58	11.5826	49.953	0.215	10.739895	92.724
	40	19.89	1.08	21 4812	49,979	0.4088	20,4314152	95,113	40	19.896	1.054	20.970384	49.976	0.4	19.9904	95.327
	50	19 776	1.81	35 79456	50.012	0.688	34,408256	96,127	50	19.782	1.775	35.11305	50.008	0.676	33.805408	96.276
	60	19 704	2 262	44.570448	50.03	0.86	43.0258	96.534	60	19.711	2.2258	43.8727438	50.027	0.8467	42.3578609	96.547
	62	19 325	4 705	90 924125	50 133	1,753	87.883149	96.655	62	19.328	4.7	90.8416	50,131	1.754	87.929774	96.795
	64	18.6	9.27	172 422	50 309	3.31	166.52279	96,579	64	18.593	9.5	176.6335	50.312	3.36	169.04832	95.706
	66	17 696	11.96	211 64416	50.401	4.032	203,216832	96.018	66	17.657	11.965	211.266005	50.395	4.02	202.5879	95.892
, L	00	. 7.000	11.00													

(3) 製作写真



2-1-3 屋外実フィールド検証設備の構築

(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技術コンサル タント株式会社、)

検証用設備として、平成23年度に構築した設備概要をは次の通り写真で示す。

(1) 上新電機株式会社東大阪店検証設備



		太陽光設備 パナンニック製(1)	+ >	∓ II	ク 太陽光設備	パナンニック製(2)						太陽光設備 シャープ型(1)	シ		- ∿	太陽光設備	シャーブ製(2)						太陽光設備 京セラ製(1)	東	ך שר שר	太陽光設備	京七ラ製(2)					
起置 段凡例を参照。	P33 B5LA03138	P32	B5LA03146	DDB1025	PD25	B5LA03110	DDB1024	PD24	B5LA02205	S26	117A16522		S25	117A15346	DDB1016	SD16	117A15350	DDB1015	SD15	117A15340	K16	118TQB0559	K15	118TQB0554	DDB1006	KD06	118TQB0555	DDB1005	KD05	118TQB0546	線線 +3/-カー内展	
30X番号 ^{番号の設定は下}	P34 B5LA02204	P31	B5LA03143	DDB1026	PD26	B5LA03139	DDB1023	PD23	B5LA02208	S27	117A16528		S24	117A15336	DDB1017	SD17	117A15347	DDB1014	SD14	117A15341	K17	118TQB0560	K14	118TQB0551	DDB1007	KD07	118TQB0552	DDB1004	KD04	118TQB0542	★田 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	X番号 ネル番号
DC/DCE	В5LA03140	P30	B5LA03147	DDB1027	PD27	B5LA02210	DDB1022	PD22	B5LA02207	S28	117A15337		S23	117A15306	DDB1018	SD18	117A15352	DDB1013	SD13	117A15339	K18	118TQB0557	K13	118TQB0550	DDB1008	KD08	118TQB0549	DDB1003	KD03	118TQB0548		定したDC/DCBC 定した太陽光パ: 番号
ル番号と	141807141 B5LA03141	P29	B5LA03149	DDB1028	PD28	B5LA02209	DDB1021	PD21	B5LA02206	S29	117A16530		S22	117A15320	DDB1019	SD19	117A15351	DDB1012	SD12	117A15310	K19	118TQB0561	K12	118TQB0547	DDB1009	KD09	118TQB0556	DDB1002	KD02	118TQB0545	階段	→ 研究機関で設 → 研究機関で設 → メーカー製造
太陽パネ		方角北								S30	117A15338		S21	117A15319	DDB1020	SD20	117A15354	DDB1011	SD11	117A15343	K20	118TQB0562	KII	118TQB0558	DDB1010	KD10	118TQB0553	DDB1001	KD01	118TQB0544		【記号凡個】 DDB1001 KD01 118T080544
							ß	1 110 :	拍																							



分散型 MPPT デバイスを取り付けた状況





(2) 立命館大学研究室屋上既存太陽光設備の一部を利用した検証設備



立命館大学研究室屋上検証設備電気·制御設計回路図(抜粋)

2-2 分散型 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能付加の研究

(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気 技術コンサルタント株式会社)

(A) 目的·検証研究方法

平成 23 年度は、太陽パネルが品質劣化や故障等で不活性・不機能となった場合の自己 検出機能を「分散化 MPPT デバイス」にオプションとして付加できるよう基礎研究(回 路設計、各種検出通信方法等)を行った。平成 24 年度はこの回路設計の強化と汎用的な 検出システム(自己診断検出監視システム)構築の研究と検証を行い、自己診断機能の 完成を目指した。

昨年7月の新エネルギーに対する固定価格制度のスタートから現在多くのメガソーラ 計画が発表されている。自然エネルギーの中で太陽光発電は比較的環境に掛ける負荷が 低いことから、地域の分散化電源として今後も大きな拡大が期待されている。太陽光発 電システムの場合単位パネルの容量は現時点で150~300[W]単位のパネルを多数直並列 接続して電力を供給している。この中の一部のパネルに不具合や劣化が起きると、その 影響は劣化が起きたパネル単体に留まらず組み合わせたパネル全体に影響を及ぼしシス テムの効率に悪影響を及ぼす。

この問題を解決する効果的な方法は現時点で見つかっておらず、メガソーラ設備を運 営している事業者や計画している事業者から開発が望まれている。本研究はこのニーズ に対応できるパネル自己診断システム開発を目的とした。

研究開発品である「分散型 MPPT デバイス」は各パネル個々に取り付けることから、 センサー機能として電圧と電流を CPU に取り込み演算しているので、新たにセンサー の取付が不要である。本研究では Zigbee 素子による双方向通信によりパネル自己診断機 能のシステム化を図ることとし、平成 23 年度は、次の施策を実施した。

- ◆ センサーデータは開発中の分散型 MPPT デバイスの内部信号の一部を加工する。
- ◆ 通信手段としては Zigbee を使用した双方向無線通信とする。
- ◆ データ管理として基本的なデータ収集システムを構築する。
- ◆ 表示できるマンマシンインターフェイスを作成する。

結果、設定した目標を達成することができた。即ち、太陽光パネル自己診断機能は Zigbee 素子による双方向通信によりシステム化を行うことができた。

平成24年度は、昨年からの継続課題であった次の事項の研究を行った。

◆ 自己診断システムの更なる機能強化。効果的マンマシンインターフェイスと

広域伝送システムの構築。

- ◆ 構築した Zigbee 素子による自己診断システムを実フィールドにて検証と効果確認。
 - ZigBee (じぐびー) とは、

センサーネットワークを主目的とする近距離無線通信規格(世界標準規格) の一つ。低速で転送距離が短く転送速度も低速である代わりに、安価で消 費電力が少ないという特徴を持つ。基礎部分の(電気的な)仕様は IEEE 802.15.4 として規格化されている。論理層以上の機器間の通信プロトコル については「Zigbee アライアンス(ZigBee Alliance)」が仕様の策定を行 っている。

なお、**ZigBee** の名称はミツバチ(Bee) がジグザグに飛び回る行動にちな んで名付けられた。(出展:<u>http://ja.wikipedia.org/wiki/ZigBee</u>)

(B) 成果と課題

(自己診断機能システム構築の詳細は次項で述べる。)

- B-1 自己診断システムの更なる機能強化。効果的マンマシンインターフェイスと広域伝送システムの構築。
 - B-1-1. 昨年に採用した ZigBee 素子は 2.4MH z 帯域品を使用して回路構築を実施し て立命館大学研究室屋上の既存太陽光パネルでの検証を行った。その結果、 2.4GH z 帯域では複雑な障害物(パネル架台など)によって、分散型 MPPT デバイス個々に取り付けた ZigBee と親機(データ収集演算装置)ZigBee 間 の通信が不安定に陥ることが散見されたため、900MH z 帯域の新規格 ZigBee (平成 24 年 11 月新規格)を採用して分散型 MPPT デバイス電子回路に組込 を行いデータ通信授受の実証に移行した。その結果、分散型 MPPT デバイス の CPU に取り込みされたデータを正常に親機側に伝送できることが実証で きた。(収集データは次項に示す。)
 - B-1-2. 汎用性があって効果的なマンマシンインターフェイスと広域伝送システムの 構築の開発構想として昨年度に下図(図表 2.2.1)を作案し、これを基本に具 体的なシステム図(図表 2.2.2)を策定して開発を行った。 その結果、太陽光パネルに取り付けた分散型 MPPT デバイス内の ZigBee 素 子から太陽光パネルからの入力電圧、入力電流、入力電力、積算電力量、出 力電圧、PWM のデータを PLC 経由(ZigBee 通信)にてデータ収集演算装置 に取り込み、収集したデータより劣化・不良パネルの検出および過去の収集 データ閲覧・取り込みが実現できるシステムができた。



図表 2.2.2

B-2 課題

現在、広範囲な事業用太陽光発電(例えば3万~4万 kW 発電設備)では30~50 ヘクタール内でのパネル配置となり、パネル単体もしくはパネルグループ単位でのデー タ送信が望まれるところである。

しかしながら、現在、市場に供給されている ZigBee 規格では、図表 2.2.3 に示すスタ ー、メッシュ及びツリーシステムとなっている。



このような ZigBee 規格からして前述の広範囲な事業用太陽光発電設備に完全な無線 通信を現在の ZigBee 規格にて構築することは困難である。

本件研究の当初は ZigBee 素子によるリレーショナル通信を実現することを目途とし たが、残念ながらそのような ZigBee 規格は供給メーカからの提供を待つ以外にないの が実情である。

しかしながら、本件研究にて開発を行った自己診断システムは今後のリレーショナル 通信規格 ZigBee にも十分に対応できる汎用性のあるシステムであることから今後の通 信規格の展開を注視して更なる汎用的な自己診断システム構築を目指すこととする。

データ収集演算装置でのデータ収集時に一部データの欠損が生じた。これは Data 収 集用 PLC スタックは64レベル(仕様)であるが、Zigbee 電源が天候関係でリセット を煩雑に発生した場合、スタックオーバーで CPU が停止したため通信異常ではなくデ ータが一部欠落した。この種の CPU は煩雑に OnOff を行う様には出来ていいずスタッ クレベルが比較的小さい。太陽光 Panel 出力は天候原因でこの現象が発生する。対策と して、今後リアルタイム通信をオフして、すぐにリセットオンする事を考慮する必要あ る。今後この改善機能を組み込むこと検討する。現在の運用上、一部データの欠如はあ るもデータ収集は継続できており本研究上には問題は無い状況である。

2-2-1. 分散型 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能の構築

(1) データ収集演算装置及び同システムの構築

前項 B-1-2 に記載したシステム図(図表 2.2.2)を基本に、上新電機株式会社東大阪 店にてシステムを構築(図表 2.2.4)した。



(A) PLC 機能

PLC のシリアルコミュニケーションユニット (RS232C) にて ZigBee 通信マ スタとの通信を実施する。

✤ ZigBee 通信機能

分散型 MPPT デバイス内蔵 ZigBee から入力電圧、入力電流、入力電力、 積算電力量、出力電圧、PWM データを発信させて取得する。

- ◆ 積算電力量処理
 積算電力量の差分計算および山超え処理。
- ◆ Ethernet 接続処理
 データ収集装置と Ethernet 通信を実現する機能
- ◆ 時間同期処理
 データ収集装置と時間同期処理を実施。
- (B) 劣化・不良パネル検出(積算電力量異常)機能

同検出方法は、対象パネルの1時間あたりの積算電力量と計測ポイントグループの1時間あたりの積算電力量平均値を比較し、予め設定しておいた闘値以上
 (闘値はパラメーター画面で設定する)の差が発生した場合に劣化もしくは不良パネルとして検出する機能とした。

(C) システムのマンマシンインターフェースは、モニター画面、トレンド画面、
 アラーム画面およびパラメータ画面で構築。

(2) データ収集演算装置によるデータ収集

データ収集演算装置によるデータ取り込みが実現。これらのデータは CSVFile で ダウンロードすることができ、パネル特性解析などに使用できることが実現できた。 実際に取り込みを行った平成 25 年 1 月~3 月の CSVFile (図表 2.2.5)

A07_201301.csv	🖺 B07_201301.csv	🖺 C07_201301.csv	🖺 D07_201301.csv	🖺 E07_201301.csv
🖳 A07_201302.csv	🖳 B07_201302.csv	🖳 C07_201302.csv	🖳 D07_201302.csv	🖳 E07_201302.csv
🖳 A07_201303.csv	🚇 B07_201303.csv	🖳 C07_201303.csv	🖺 D07_201303.csv	🖳 E07_201303.csv
🖳 A08_201301.csv	🖺 B08_201301.csv	🖺 C08_201301.csv	🖺 D08_201301.csv	🖺 E08_201301.csv
🐴 A08_201302.csv	🐴 B08_201302.csv	🖳 C08_201302.csv	🖺 D08_201302.csv	🖲 E08_201302.csv
🖳 A08_201303.csv	🖺 B08_201303.csv	C08_201303.csv	🖺 D08_201303.csv	🖺 E08_201303.csv
🖲 A11_201301.csv	🐴 B11_201301.csv	🖲 C11_201301.csv	🖺 D11_201301.csv	🖲 E11_201301.csv
🖳 A11_201302.csv	🖺 B11_201302.csv	C11_201302.csv	🖺 D11_201302.csv	🖺 E11_201302.csv
🖳 A11_201303.csv	🚇 B11_201303.csv	🚇 C11_201303.csv	🖺 D11_201303.csv	👜 E11_201303.csv
🖳 A12_201301.csv	🖺 B12_201301.csv	🖺 C12_201301.csv	🐴 D12_201301.csv	🖺 E12_201301.csv
圖A12_201302.csv	🚇 B12_201302.csv	🖾 C12_201302.csv	🖺 D12_201302.csv	🖺 E12_201302.csv
🖳 A12_201303.csv	🐴 B12_201303.csv	🖳 C12_201303.csv	🖺 D12_201303.csv	🖺 E12_201303.csv
🗐 B03_201301.csv	🖺 C03_201301.csv	D03_201301.csv	🖳 E03_201301.csv	
🖳 B03_201302.csv	🚇 C03_201302.csv	🖺 D03_201302.csv	🖺 E03_201302.csv	
🖳 B03_201303.csv	🖳 C03_201303.csv	D03_201303.csv	🖳 E03_201303.csv	
🖳 B04_201301.csv	🚇 C04_201301.csv	🖳 D04_201301.csv	🖲 E04_201301.csv	
🖳 B04_201302.csv	🚇 C04_201302.csv	🖳 D04_201302.csv	🖺 E04_201302.csv	
🖳 B04_201303.csv	🖺 C04_201303.csv	🖺 D04_201303.csv	🖺 E04_201303.csv	

図表 2.2.5

CSVFile 内容(単位パネルの出力特性データ)

下表(図表 2.2.6)は A07 の位置にあるパネルの 2月1日のデータ(データ個数は 6,503 個)

2013/2/1 0:00	2013/3/1 0:00	6503				
PTIME	INPUT V	INPUT I	INPUT W	INPUT WH	OUTPUT V	PWM
2013/2/7 10:52	21.6	1378	29,213	102.3	57.3	4
2013/2/7 10:53	22.3	1824	40.857	103.04	57.4	4
2013/2/7 10:54	21.9	2227	48 311	103.53	52.7	4
2013/2/7 10:55	22.3	2906	66 035	104.25	56	5
2013/2/7 10:58	22.2	3966	89 308	105.49	65.3	6
2013/2/7 10:57	17.5	6745	96 874	106.92	46.9	6
2013/2/7 10:58	22.3	6978	157 036	109.63	65.9	6
2013/2/7 10:59	19.5	8463	178.97	11168	48.7	6
2013/2/7 11:00	22.4	8378	187.667	114.34	62.5	6
2013/2/7 11:01	22.3	8463	191,263	117.31	58.5	6
2013/2/7 11:02	22.4	5090	113 038	121	64	6
2013/2/7 11:03	22.5	7360	168.201	122.59	61.9	6
2013/2/7 11:04	22.4	7084	157.74	125.52	61.7	6
2013/2/7 11:05	22.7	5642	128 284	128.04	62	6
2013/2/7 11:06	16.5	5854	88.77	129.89	41.9	6
2013/2/7 11:07	18.7	7254	159 885	132 54	47.7	6
2013/2/7 11:08	22	6724	138 026	135.26	55.7	6
2013/2/7 11:09	22.5	6406	143.79	136.7	58.5	6
2013/2/7 11:10	18.8	4539	99 299	138 53	50.1	6
2013/2/7 11-11	16.7	4836	90 433	140.57	43.8	6
2013/2/7 11:12	22.5	3245	71 895	14194	61.3	6
2013/2/7 11:13	22.4	1887	45.81	142.99	61.7	4
2013/2/7 11:14	22.4	2015	45 136	143.87	56.6	4
2013/2/7 11:15	20.2	1696	33,411	144.46	53.6	4
2013/2/7 11:16	22.4	1209	26.588	144.89	64	3
2013/2/7 11:17	22.2	890	19.465	145.3	57.3	3
2013/2/7 11:18	22.3	784	17,167	145.55	56.8	3
2013/2/7 11:19	22.3	763	16.62	145.85	53.5	2
2013/2/7 11:20	22.3	912	20.52	146.26	59	3
2013/2/7 11:21	22.5	1209	27,429	146.57	61.4	3
2013/2/7 11:22	22.1	1654	35,175	147.08	48.6	4
2013/2/7 11:23	22.3	1145	25,177	147.5	61.2	3
2013/2/7 11:24	22.3	848	17.091	147.89	62.7	2
2013/2/7 11:25	22.3	806	18.054	148.14	54.8	2
2013/2/7 11:26	22.3	1039	24,106	148.57	54.4	3
2013/2/7 11:27	22.3	1103	24,486	148.91	59.8	3
2013/2/7 11:28	22	1018	22.599	149.22	54	3
2013/2/7 11:29	22.2	869	22,599	149.6	60.2	3
2013/2/7 11:30	22.1	1039	24,106	149.91	53.7	3
2013/2/7 11:31	22.3	827	21.274	150.32	53.6	2
2013/2/7 11:32	22.2	721	17.014	150.56	55.9	2
2013/2/7 11:33	22.4	530	11.925	150,86	58.9	2
2013/2/7 11:34	22.4	487	10,908	151.02	54.1	2
2013/2/7 11:35	21.6	636	12.812	151,19	48.7	2
Statistics States	データは以下に	続く、デー	夕数=6.50	06行)	1.000	

図表 2.2.6

2-3 屋外実フィールド及び既存運転中太陽光発電での検証・研究

(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気 技術コンサルタント株式会社、上新電機株式会社)

(A) 目的·検証研究方法

平成 23 年度に構築した以下の検証設備にて、データ収集演算装置等により計測を実施 し、その計測データ解析を行いテーマ①②の研究と連携した。

- ◆ 屋外フィールド(上新電機株式会社東大阪店)検証 平成23年度に太陽パネル各種仕様(国内主要メーカ3社)の検証用設備を構築し施 設回路に系統連系を行っている。 太陽パネルの各種仕様(主要メーカー3社)毎に分散型 MPPT デバイスを取付けた グループと取付けていないグループに分割して検証設備が構築できており、この 設備を利用してデータ収集と評価を行った。
- ◆ 既存運転中太陽光発電(立命館大学高倉教授研究室)での検証 既存の運転中太陽光発電の太陽パネルは経年劣化や増設等での仕様混同などで初 期に期待した発電量が阻害されていることから、平成23年度に立命館大学高倉教 授研究室設備に分散型 MPPT デバイスを取付けたグループと取付けていないグル ープに分割した検証設備の構築ができている。この設備を利用して効率等のデー タ収集と評価を行った。

(B) 成果と課題

2-3-1. 新規導入実験施設でのデータ解析

太陽光発電システムの大規模な導入が進められる場合、たとえば、近隣の建物が一 時的にアレイに影を落とすなど、日照条件最適ではない場所に導入される場合が今後 増加してくると予測される。このような場合、ストリングごとに最大出力追尾するこ れまでのパワーコンディショナ方式では、日射が少ない太陽電池モジュールの特性に 出力が制限され、出力の大幅な減少が起こることが容易に想像される。

このような条件でも十分発電可能なシステムを実現する 1 つの有力な技術として、 本研究を提案し、その実証試験を実施してきた。ここでは、ビルの西側に太陽電池ア レイを設置した場合、ある時間帯にアレイに影が入り込む条件を想定した実験設備を 導入した結果について述べる。

ここで用いた手法は、本研究で実現を目指している最大出力追尾装置(MPPT)に通 信機能を搭載した直流電力変換器からの1分ごとの動作データを中心に解析を進めた。 計測データは、太陽電池モジュール出力電圧、同出力電流、同直流電力、直流電力変 換器出力電圧、およびチョッパーオンオフデューティー比である。

図 2.3.1-1 に、晴天日(2013 年 3 月 4 日)の典型的な太陽電池モジュール出力電力の日 変化を示す。横軸は 1 分ごとのデータ点を示しており、開始が午前 7 時、終了が午後 5 時の 10 時間のデータが表示されている。同図は、S 社製の 200W 級モジュールに、開 発した直流変換器を接続し、これを 5 台直列接続して家庭用インバータに接続した場 合のデータであり、正午付近でほぼ定格の 1kW の出力が得られていることがわかる。



図 2.3.1-1 ストリング7の各電力変換器からの出力の日変化 (2013 年 3 月 4 日、7 時から 17 時)

色別に示したものは各モジュールからの電力であり、各モジュールともほぼ同じ出 力が得られていることがわかる。

同システムの最大出力追尾の様子を、図 2.3.1-2 に示す。5 台の和は 100V 前後であ り、各モジュールの最大出力点をほぼ正確に追尾していることがわかる。また、図 2.3.1-3 は、直列接続してインバータに送っている時の電圧値をモジュールごとに示し たもので、250V 前後にまで昇圧されてインバータに送られていることがわかり、開発 した電力変換器がほぼ設計通り動作していることを確認することができた。



図 2.3.1・2 ストリング8の各太陽電池モジュール動作電圧の日変化



図 2.3.1-3 ストリング8の各電力変換器からの出力電圧の日変化

参考のため、S 社製のもう一つのストリング(7)の動作データ、ならびに K 社製太陽 電池モジュールを使用した、2 つのストリング(11, 12)の動作データを、図 2.3.1-4 から図 2.3.1-12 に示しておく。

これらの解析から得られた知見を以下に箇条書で示す。

① 影の影響について

解析を行った日において、建物の影は午前10時から10時30分にかけて、アレイ

が全影の状態から無影の状態に移り変わっている。この様子は、太陽電池の発電電力 パターン(図 2.3.1-2)を見ると明らかである。詳細にみると、最も西側の太陽電池 モジュール(系列1)の発電出力が最初に増加し、最も東側(系列5)の出力増加が 一番遅れて始まっている。また、図 2.3.1-3 に示した出力電圧のこの時間帯の変化を 詳細にみると、一番西側の電力変換モジュールからの出力電圧が最初に高くなり、 徐々に東側のモジュールの電圧が増加してきていることが読み取れ、設計通りの動作 をしていることがわかる。

② 通信不能時間帯について

本実証サイトにおいては、特定の時間帯に通信不能になる現象が起こった。具体的 には、午前10時頃から20分間と、午後2時より20分間である。これは毎日起こっ ており、これ以外の時間帯でこれほど長期に通信不能になる現象は見られないことか ら、Zigbeeが使用している電波帯に近い周波数の電波が周囲から発射されている可能 性が高い。

また、一部の Zigbee 素子との通信が全くできていないケースが全 14 モジュールの うち2 モジュールあった。ストリング7の系列5がこれにあたる。この原因について は現在調査中であるが、Zigbee の不良あるいは通信障害物の影響の可能性が高い。

(この原因について、H25.03.22 に現地詳細調査を実施した。その結果、この2つの モジュールの ZigBee 素子シリアル番号がデータ収集演算装置に正しく書き込みされ ていないことが判明した。同装置のパラメータ画面から正しいシリアル番号を入力し たところ正常に通信復帰した。単純なる書き込みミスであることが判明した。)

ストリング11では、系列1のデータについて10時より14時まで全くデータが受信されていなかった。他のモジュールのデータは正常であったことから、信頼性向上のためにはこの原因についても調べる必要がある。

K 社アレイの異常

図 2.3.1-11、および図 2.3.1-12 より明らかなように、すべての太陽電池モジュール が影にある時間帯で、電力変換器の出力電圧合計が 350V 付近にあり、インバータが 電力を受け付けていない可能性が考えられる。このシステムでは、1 台のインバータ に通常の直列接続太陽電池モジュールストリングと、電力変換器からの出力が同時に 接続されているため、両者の出力が競合し、何らかの不都合が生じていると推測でき る。今回は、実証データの精度向上のためにこのような接続を行っているが、実際に はこのような接続法はあり得ない。しかしながらなぜこのような動作をしたのかにつ いては、両者を独立に動かしてみるなどの検討が必要である。

④ ノイズ

計測データについて詳細にみると、変動幅が比較的大きい。インバータ自身にも最 大出力追尾機能が存在し、インバータ―電力変換器間、あるいは電力変換器間の動作 の競合の可能性がある。 東大阪テストサイト動作確認データ(2013年3月4日)

① MPPT 動作



図 2.3.1-4 ストリング7



図 2.3.1-5 ストリング11



② 陽電池直流出力



図 2.3.1-7 ストリング7



図 2.3.1-8 ストリング11



図 2.3.1-9 ストリング12

③ 出力電圧



図 2.3.1-10 ストリング7



図 2.3.1-11 ストリング11



図 2.3.1-12 ストリング12

2-3-2. 既存運転中太陽光発電システムへの導入試験

太陽電池モジュールの寿命は、現在 20 年以上が要望されている。これは、太陽光発電 の発電コストは、この寿命と反比例の関係にあるためである。しかしながら 10 年以上経 過した太陽電池モジュールの性能は、当初ほぼ同一であった定格出力値も不均一になるの が一般的で、発電システムの発電量は、より劣化したモジュールの性能に引きずられ大き く低下する可能性が大きい。このことは、2-3-1 で述べた日射による不均一と同様である。

このような条件でも十分発電可能なシステムを実現する1つの有力な技術として、本研 究を提案し、動作開始から10年以上経ている既存運転中太陽光発電システムの一部に開 発した電力変換器を取り付け、実証実験を行った結果について述べる。

ここで用いた手法は、2-3-1 節と同様に本研究で実現を目指している、最大出力追尾装置(MPPT)に通信機能を搭載した直流電力変換器からの1分ごとの動作データを中心に 解析を進めた。計測データは、太陽電池出力電圧、同出力電流、同直流電力、直流電力変 換器出力電圧、およびチョッパーオンオフデューティー比である。

図 2.3.2-1 に、晴天日(2013 年 2 月 14 日)の太陽電池出力電力を示す。横軸は一分ごと のデータ点を示しており、開始が午前 7 時、終了が午後 5 時の 10 時間のデータが表示さ れている。同図は、S 社製の 125W 級モジュールに、開発した直流変換器を接続し、これ を 4 台直列接続して家庭用インバータに接続した場合のデータである。本アレイの設置角 度は 15 度であり、2 月の日射はかなり斜め方向であるため、快晴日ではあるが正午付近 で 400W の出力となっていることがわかる。色別に示したものは各モジュールからの電力 であり、各モジュールともほぼ同じ出力が得られていることがわかる。



⁽²⁰¹³年2月14日、7時より17時)

同システムの最大出力追尾の様子を、図 2.3.2-2 に示す。4台の和は 80V 前後であり、 各モジュールの最大出力点をほぼ正確に追尾していることがわかる。また、図 2.3.2-3 は、 直列接続してインバータに送っている時の電圧値をモジュールごとに示したもので、 200V 前後にまで昇圧されて太陽電池出力電力が送られていることがわかる。これらの結 果より、開発した電力変換器がほぼ設計通り動作していることを確認することができた。



図 2.3.2-2 各太陽電池モジュールの動作電圧



図 2.3.2-3 電力変換器からの出力電圧

参考のため、残りの3つのストリングの動作データを、図 2.3.2-4 から図 2.3.2-12 に示 しておく。

これらの解析から得られた知見を以下に箇条書で示す。

① 動作データについて

2-3-1 節の場合に比較して、本実証施設のデータはノイズも少なく、日の出、日の 入りの数点を除いて通信不能となる状態も無い。出力電圧の変動も、インバータとの 整合性をとることでさらに少なくできるものと考えられる。

② 劣化したモジュールの診断について

10 年以上動作させた太陽電池システムの診断の一例として、今回導入した太陽電 池モジュールの直流発電量を Zigbee より送られてきたデータより解析した。表 2.3.2・1 に1日分の発電量の違いを示す。400Wh という異常な値がみられた1モジュ ールの他は、最大 569Wh、最小 522Wh であり、±5%以内となっている。400Wh の出力のモジュールは明らかに性能劣化していることが図 2.3.2・9 からも見て取れる。 この結果より、太陽電池アレイの診断法として、積算発電量の比較が大変有効である ことが明確になった。

表 2.3.2-1 各太陽電池モジュールの7時から17時までの発電量(Wh)

ストリング	モジュール1	モジュール2	モジュール3	モジュール4
1 - 4	557	522	558	551
5 - 8	536	562	560	541
9 - 1 2	564	569	535	548
$1 \ 3 - 1 \ 6$	555	400	564	563

(2013年2月14日)

③ 日の出後 90 分、日の入り前 30 分の出力データ異常について

図 2.3.2-3 にもみられるが、日の出後の一定時間ならびに日没前 30 分でインバータ 側の動作電圧が 50V 前後大きく変動している。これについては原因を特定すること はできていないが、本システムにおいても、2.3.1 節の K 社システムと同様、1 台の インバータに通常の直列接続太陽電池モジュールストリングと、電力変換器からの出 力が同時に接続されているため、両者の出力が競合し、何らかの不都合が生じている と推測できる。



図 2.3.2-4 モジュール 5-8



① MPPT 動作

立命館大学テクノコンプレクス動作確認データ(2013年2月14日)



図 2.3.2-6 モジュール 13-16

② 陽電池直流出力



図 2.3.2-7 モジュール 5-8



図 2.3.2-8 モジュール 9-12



図 2.3.2-9 モジュール 13-16





図 2.3.2-10 モジュール 5-8



図 2.3.2-11 モジュール 9-12



図 2.3.2-12 モジュール 13-16

2-3-3. 屋外実フィールド及び既存運転中太陽光発電での検証設備の構築

立命館大学高倉研究室屋上及び上新電機株式会社東大阪店に前1章にて試作製作した分散型 MPPT デバイスの取付構築を行った。

東大阪店については前2章にて記載したデータ収集演算装置によりデータ収集を行い、立命館大学高倉研究室屋上の既存太陽光設備については昨年度に構築したデータ 収集演算装置にてデータ収集を行い、前項のデータ解析を実施した。

立命館大学高倉研究室屋上検証設備状況



上新電機株式会社東大阪店検証設備状況



2-4 分散型 MPPT デバイスのプロトタイプの製作

(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技術 コンサルタント株式会社、上新電機株式会社)

(A) 目的・研究方法

目的

本品はパネル毎に取り付けることを前提としている。このため、多くの数量が必要となる が、太陽光発電はその設備利用率が、10~12%程度と低いため設備構築コストが大きなコ スト要因となる。このような環境の中でコスト増加要因となる本装置は、当然得られる利益 と費用増加分が見合い、プラスにならなければ装置の普及はあり得ない。従って、普及を図 るためにはそのコストはミニマムに抑えなければ拡販は望めない。このため、性能が満足で きる目標に達したら、量産のための技術的手法の開発が急務である。この理念に基づき、量 産品のプロットタイプの目標を以下に述べる様な性能で製作することに決定した。

a) 絶縁耐力

この装置はパワーを扱う装置である。同時に、出力電圧は 70V 以下と低いが、出力を直 列に接続した場合、対地電圧は DC1000V 級を考える必要がある。したがつて、安全 性に関しては、対地電圧耐力の問題を特に考慮しなければならない。

b) サージ耐力

本装置は、入力回路に太陽光発電パネルが接続されることを前提として計画されてい る。太陽光パネルは屋外に裸で設置されるため雷サージの影響を受けやすいことが知 られている。このため入力回路から混入する雷サージに対しても十分な安全性を確保 しなければならない。

c) 不要輻射

本装置は、屋外で大量に使用されることを前提条件としている。このために不要電波 輻射は最小限に抑える必要がある。目標としては、不要輻射に対して非常に厳しい規 格である IEC の基準をクリヤーすることを前提条件として、認証機関による認証を獲 得する。

d) コスト対応

本研究の最終目的である、10US\$/100W を達成するために部品選定で出来るだけ、チ ップ部品の採用を試みる。コスト的にはリード部品でもチップ部品でも大きな違いが ないが、実装コストが大幅に異なるので出来るだけチップ部品を採用する事にする。 同時に、部品コスト低減のため、専用部品の採用は極力避けて、当初の思想通りの汎用 部品に置き直す。この点は重要な要素で、多少部品点数が増加しても、安価な部品を 使用することで、トータルコストの低減をはかる。

e) 部品の複数種の採用 電子部品の寿命は近年とみに短い傾向が出てきている。これは技術革新が早いのと、 継続生産を行うための拡販量の確保が難しいという業界の事情が裏に存在する。たと えば、非常に有名な IC に NE555 と言う IC が存在する。タイマーを作るための IC で あるが、機能的に他の応用が可能な点が存在するため、ここ 15 年間同種の IC が供給 されている。しかしながら、このような例は非常に珍しい例で、大半はセカンドソー スが作られずに市場から姿を消すのが通例である。しかし、この問題は、修理部品の 確保とこのような用途(産業用で長期間使用されることが想定されている場合) 致命 的な欠陥となる可能性がある。このため、出来るだけ他の需要の多い半導体を選択す る必要がある。

f) 部品、パーツの耐久性の評価

前述の様に、この装置は耐久性が要求される。装置は20年間程度、殆どメンテナンス レスで動き続けることが要求される。このため、温度条件等で寿命がコントロールさ れる部品は、その動作条件を厳しく吟味する必要がある。特に、接触接点を持つ部品 は、接触部の金属の化学変化が問題点となる。屋内の環境に置かれた部品の劣化は、安 定して少ないのが通常であるが、屋外の環境変化が激しい場所に置かれた金属は周囲 環境の変化で劣化が激しいのが通常である。

g) 製造の容易性

コストダウンの最も重要な要素に製造の容易性があげられる。トータルコストの低減 のためには、原価の内、最も高い製造の容易性を高めなければいけない。特に、プリ ント基板以外の部品形状は重要な製造の容易性を阻害する原因となる。なぜなら、こ の部分の多くは、機械による組立が困難で、直接人が行う必要があるからである。人 が行う業務は人件費となって原価を押し上げる。この費用は原価低減の逆の作用とな るため、徹底的に検討を要することとなる。

h) 熱安全性

本装置は、パワーを扱う機器であり最大通過電力は 300W を想定している。この装置 の損失電力は全負荷効率 96%を想定したとして、12W 程度となる。この損失電力は全 て熱に変換され装置の温度を上昇させる。従って、この熱を放出しなければ装置は温 度が上昇し、熱破壊を起こすのは必然である。この温度上昇値を決定するのは以下の 要素と想定し、放熱を司るケース設計を行うこととする。

- 1) 使用パワー半導体(FET&ダイホード)の安全使用温度を超過しないこと。
- 2) インダクタンス温度が、絶縁物の使用最高温度(E 種絶縁)を超過しないこと。
- 3) 電解コンデンサーの寿命は10℃2 倍の法則により、使用環境温度によって寿命が 決定されるため、製品寿命まで交換しないで使用可能な平均温度にケース内を保 つこと。
- 4) 外部輻射熱による温度上昇を考慮すること。
- 5) 外気温度は 40℃を想定すること。

i) 原価試算

原価試算を行う事は、このような製品の試作において必須事項である。このため、 10万個製作時のコスト試算を行う事を目標とする。

以上の点を考慮して、設計をすることに決定し、量産品を作っている既存メーカーに製造 を依頼することに決定した。

(B)成果と課題回路・装置の構築

前項目的を達成させるために、各項目について以下の検討研究、試験を行い各定数、選択 を行った。

決定事項

a) 絶縁耐力

目的達成のため、各装置の電位分布を検討した。結果、市販品のケースにはプラスチック製を想定することでフローティング動作に耐えられることが確認できた。一部、対地 静電容量の変化によって、充電電流が無視できない可能性が存在するためと、充電部分 の電界強度集中点で破壊の可能性が存在することが判明したため、対地静電容量の変化 による電界強度変化の低減のため、静電シールド塗料を内面に塗布することを決定した。

もう一点の問題点は放熱板である。この放熱板は熱伝導率確保のため、発熱集中点から一定の距離どうしても金属板を採用する必要がある。通常この用途にはアルミ板が使用される。このアルミ板は接地電位と同電位になる可能性があるため、FETのドレインと直結した場合、ドレイン1000Vが印加される可能性があり、ドレインーゲート間耐圧を終えてしまう。このため、通常は、ドレインと放熱板をマイカ、シリコンラバー等で絶縁を行う。この絶縁材が、常時1000Vの耐圧に耐えられるかどうかが、今回の試作品では大きなテーマとなった。

マテリアルとして、熱伝導製の優れたシリコンラバーの耐圧に関しての情報は少なく、 メーカーのデータシートにも乗っていない。マイカに変更すれば、1000V 程度の耐圧は 簡単得られるが、近年その製品供給は少なく継続性に不安があるため、シリコンラバー を使用することにして、絶縁耐力を確認するため、試験を行った結果。0.5m/m 厚シリ コンラバー絶縁破壊電圧は、3000V~5000V を示すことが確認された。しかしながら、 この値は静的耐圧であり、繰り返しインパルスが想定される今回の用途に単純には適用 できない。このため、電インパルス試験を行った。

結果は 破壊先頭電圧 20kV で破壊率 20%と言う結果を得た。但し、この値も単発 のパルスであり、連続パルスのデーターではないが、前回の静的破壊電圧と、インパル ス破壊試験電圧から、推定して、1000V クラスの繰り返しパルス電圧に充分耐えられる と判断した。この試験に使用したシリコンラバーは 0.5m/m 厚であったので、安全を考慮し 0.8m/m 厚のシリコンラバーで絶縁することに決定した。このことにより、アルミ 放熱板は接地電位での装着が可能となったが、原則的には、浮動電位で運転出来る様に ケースを考慮して本項目の結論とした。

b) サージ耐力

サージは基本的にパネルから流入するものと、外部出力電線から流入するものとに分割される。パネルから、流入するサージがどの程度なのかは不明であるので、参考として、IECの例を採用する事にして、入力側に、バリスタ型サージ吸収装置 150V 1kA(尖塔電流値)を取り付けることに決定した。また、出力回路には外部電線からの誘導サージ考えられるの、この対策も検討した。対地サージに関しては、装置そのものがフローティング電位で運転しているため、特に静電容量の変位が発生しない限り、理論的には問題が無い。しかしながら、出力電線間に発生するサージに対しては何らかの対策が必要と考えて検討をした結果、以下の点が判明し、発生電圧と同方向の極性を持つサージに対しては、回路内部の最終出力段にバイパスダイオードを持つため、このダイオードの順方向インパルス電流の許容度がサージ電流に耐えることを確認したことで解決した。 一方、発生電圧と逆方向のサージ電圧には、このダイオードは効かないため、サージ吸収 ダイオードを取り付けることに決定した。

両方のダイオードの尖塔電流値は 1.5kA 500 µ s である。

c) 不要輻射

不要輻射に関しては、IEC の基準をクリヤーすることを目標としていたので、概略計 算の結果は十分であることが確認できたが、最終的には認証機関に持ち込んで検査をし て、認証してもらうことを前提とした。一応、対策としては、ケースのプラスチック素 材にカーボンを混入することで、ある程度の減衰は期待できる構造とした。

もし、認証機関での検査値が IEC の基準をオーバーした場合、静電遮蔽等の電波漏洩防止措置が必要となる。

d) コスト対応(チップ部品の採用)

現時点での、リード線部品は以下の部品である

- 1) 入力回路コンデンサ
- 2) 電流検出抵抗器
- 3) FET
- 4) ファーストリカバリダイオード
- 5) シリーズレギュレータ
- 6) 出力回路コンデンサ

- 7) バイパスダイオード
- 8) 入力回路バリスタ
- 9) 出力回路サージ吸収ダイオード

これらの部品のうち、現時点ではチップ化できない(製品が存在しない)部品は以下の部品である。

- 1) フィルムコンデンサ(出力コンデンサ)
- 2) 入力回路用バリスタ
- 3) 出力回路用サージ吸収ダイオード
- 4) バイパスダイオード

上記、パーツ以外はチップ化が若しくは表面装着が可能である事が判明した。この内、 FET とファーストリカバリダイオードは、現時点ではサンプル品が入手できる種類が少 ないため、今回の試作には使用できないが、量産化時点では、充分大量発注になること が予想されるため可能であることが判明した。そのため、残る部品は電流検出抵抗器と なった。この抵抗器は10mΩで通過電流値は最大10Aを想定している。この電流値で、 損失電力を計算したら、1Wとなる。規格表では当該抵抗値を持つ抵抗器の定格電力は 1W なので使用が可能と考えられるが、定格いっぱいでの使用は、温度上昇が著しいの で、今回は、4 個を使用して、合成抵抗値10mΩとすることで熱集中を排除することに 決定した。

以上の検討結果から、将来の量産品では大幅なチップ部品採用が可能と判断されたが、 今回の試作では小ロット入手製に問題があるため、チップ化は電解コンデンサ、電流検 出抵抗器のみをチップ化部品とすることで決定した。

e) 部品の複数種対応

セカンドソースを持つ部品選定が重要な要素であると、考え以下の部品について検討 した。

- 1) FET
- 2) ファーストリカバリダイオード
- 3) ドライバーIC
- 4) 制御電源供給用 IC
- 5) OP Amp
- 6) CPU
- 7) コンパレータ
- 8) 抵抗器
- 9) コンデンサー
- 10) サージ吸収素子
- 11) インダクタンスコア

結果、

- FET,ファーストリカバリダイオード、サージ吸収素子はセカンドソースメーカは、 存在しないことが確認できたが、同一に近い規格の商品が多くのメーカーから販売 されているため、特にこの問題について、検討を必要としない事が判明した。セカ ンドソース供給メーカーより、表面実装用の規格品の入手が重要である事が判明した。
- 2) ドライバーIC,OP Amp&コンパレータは今回のテーマに属する選定が重要と思われた結果、OP には LM324と言う世界的にセカンドソースメーカが存在する。 NE555の様な製品の採用を決定した。実際の使用は2個 LM324が内蔵されたセカンドソースメーカのものである。FET ドライバーIC は、試験試作品が東芝の IC であったため、セカンドソースメーカが存在しないことと、長期的には供給に不安があるため、テキサスインストルメント社の該当品に変更した。この IC はナショナルセミコンダクター社からも販売されていて、供給に支障が出ないものと想定された。
- 3) CPU

CPU は種々検討したが、セカンドソースの考え方が無いため、基本的に互換品は存在しないことが判明した。従って、現状の CPU であるルネッサンステクノロジ社の R シリーズと決定した。同機能を持つ CPU は数社存在するが、ピン配置、内部設定プログラム等が異なるため、置き換えは単純には出来ないが、ソフトは、ソースプログラムが C 言語で記述しているため容易に移植可能と判断した。

- インダクタンスコア
 今回の計画ではインダクタンスコアの材質は TDK H52 系の素材であるが、他社に は同等のコアが存在しないため、セカンドソースメーカ品のある商品の採用は断念 した。
- 5) 抵抗器、コンデンサ これらの商品は、多くのメーカーから同種規格の商品が販売されていて、将来的な 供給の不安も殆ど考えられないことから、性能重視で行くことを決定した。

これらの検討結果、当初方針のセカンドソースメーカー品を採用する事は不十分であ った。多分、電子部品については進歩の度合いが激しいのと、設計が多様になっている ため、セカンドソース供給が重要視されなくなったと思われる。このことは、ルネッサ ンスの経営問題で、自動車会社が車の生産に支障をきたさない様に対策を行うという新 聞発表に現れていると思われる。

f) 部品、パーツの耐久性の評価
 電子製品で、経年劣化を心配しなければいけない部品は以下の部品が想定される。

1)アルミ電解コンデンサ

2)インダクタンス巻き線の絶縁劣化

3) 接触接続部の酸化等化学変化

4)半田の劣化

これらの、劣化要因の中で、それぞれ対策を行う必要がある。

1) アルミ電解コンデンサ

アルミ電解コンデンサには有名な寿命法則が存在する。通常 10℃2 倍の法則である。 このことから、使用環境とリプル電流が寿命を決定することが解る。そこで、規格表か ら取り出したメーカー保証寿命から、20 年間の寿命を想定して、使用温度を何度に設 定すれば良いかを検討してみる。

大半のコンデンサは、想定寿命計算の規定温度が 85℃品と 105℃品が存在する。コス ト的には 85℃品の方が安価であるが、本製品は屋外設置を想定しているためと長寿命を 想定しているため、105℃品を検討する。

必要寿命の検討

必要寿命は、装置の耐用年数20年と想定して、時間に換算して

20[年]*8760[時間]=175,200[時間]

となるが、夜間は使用しないので、この時間は 1/2 と想定される。

従って、使用寿命は、

175,200/2=87,600[時間] 通常の 105℃寿命は 2000-3000[時間] 仮に 2000 時間保証品を使用すると仮定して

87,600/2000=43.8

10℃毎に2倍法則を適用すると、43.8<2^6となるため、60℃温度低下を必要とする。 105-60=45℃となり、周囲温度は上回っているが、通常使用時の温度上処置が周囲温度 に対して20℃を上回ることが予想されるため、使用できない。

3000時間品で再計算を行う。

43.8< 3*2^4 となり使用温度 65℃20 年間の使用時間寿命が確保できる。 周囲温度からの温度上昇値を 25℃未満に抑えることで、寿命達成可能である。

コンデンサのリプル電流による内部温度の上昇は、負荷電流に比例するため、全負荷 時の温度上昇が仮に 40℃あったとしても、稼働時の平均電流は稼働率(運転に間中) 25%を終えることは無いので、平均温度上昇は 25℃未満であると推定できるため、 105℃ 3000 時間保証のコンデンサを使用することで期待寿命 20 年間はクリヤーでき るものと想定される。

この検討は、入出力に接続するコンデンサの寿命についてであるが、CPU 電源用の

コンデンサもアルミ電解コンデンサであるが、リプル電流が非常に小さいため、温度上 昇は連続運点時でも5℃に満たないため、寿命については、問題は無いと考える。

2) インダクタンス用巻線絶縁物の寿命

この絶縁物としてはポリウレタン系の塗布絶縁物が使用されている。このポリウレタン系の絶縁物の最高使用温度は150℃程度であるが、絶縁物も温度と寿命に深い関係を持っている。通常の使用状態ではポリウレタン系では150℃で10年以上の寿命が確認されているが、局部的な温度上昇が起きればこの温度を終えてしなう可能性が存在する。

この巻き線も温度上昇値は製品によるバラツキも考慮しなければいけないので、実際の温度は100℃以下とすることが推奨される。そこで、定格全負荷状態で、製作したインダクタンスの巻き温度上昇値を測定した結果以下の様なデータを得た。

測定条件

周囲温度	(室温 25℃)
負荷	100%(300W)
時間	1時間後

測定結果

サンプル(1)	$73^{\circ}\!\mathrm{C}$
サンプル(2)	$58^{\circ}\!\mathrm{C}$
サンプル(3)	86°C
サンプル(4)	$65^{\circ}\!\mathrm{C}$
サンプル(5)	$72^{\circ}\!\mathrm{C}$
サンプル(6)	68°C
サンプル(7)	$59^{\circ}\!\mathrm{C}$
サンプル(8)	66°C
サンプル(9)	81°C
サンプル(10)	$72^{\circ}\!\mathrm{C}$
平均温度	70° C

室温を差し引くと温度上昇値は 70-25= 45℃

測定値に大きなバラツキが生じている。この原因を調査したが明確な結論は出せなか った。推定原因はギャップ位置と巻線のバラツキにあると想定される。コアの温度上昇 はギャップ位置が最大になっている。どちらかというと巻き線の温度上昇値は、自分自 身の導通損失による温度上昇値よりも、コアのギャップ付近に現れるホットスポットに 影響を受けている様に思われた。

最大温度上昇を示したサンプル品での温度上昇値は 6℃である。このインダクタンス

は手巻き製品であるためバラツキが多いが、工場で製作した場合このバラツキは減少す ると思われるが周囲温度 40℃を想定した場合、さらに温度上昇が 15℃加わるため、最 大温度上昇を示したサンプル(3)の固体では 86+15=101℃になると想定できる。この値 は、絶縁物の許容最大温度にはほど遠い値であり、寿命を考慮した 100℃とほぼ同等で あるため、この部分は、現状設計でも寿命的には問題が無いものと結論を出した。

3) 接触部の劣化

外部配線と接続するための端子台が、この装置唯一の接触接続部である。(現時点では Zigbee のコネクターも接触部であるが、量産品では固定接続を想定しているため、 除外する)

通常はネジ締め付け接触を行うが、外部接設置を考慮した場合、この接続部に水が侵入しない様にカバーをしなければ、長年の使用に支障が発生することが予想される。しかしながら、ねじ締め接続部に防水カバーを設ける構造は非常に複雑になり、確実性も低くなる。

そこで、接続を要するケーブルを再度チェックして、すでに試験結果の出ている、PV ケーブル接続用の接続コネクターを使用することでこの問題をクリヤーした。基盤から のリード線に PV ケーブルを直接接続し、リード線 (PV ケーブル)引出し構造とする。 接続コネクターは、メーカごとに異なるため、今回の試作品には取付ないで、圧着タイ プの接続コネクターを後付で取り付けることに決定した。

このことにより、プラスチック製ケースと PV ケーブルの防水性の確保のみとなり、 コスト低減に寄与するものと思われる。

4) 半田接続部の劣化

半田接続部は、ペースト等の化学変化を起こす物質の残存物と、空気中に含まれる亜 硫酸ガス等の化学変化物質のために、半田の硬化現象と浸食現象が知られている。これ らの劣化対策として以下の点を施すことに決定した。

- 半田は無鉛ハンダとし、ペースト除去は完全に行う。
- ROHAS 対応の部品、ハンダを使用する。
- 表面浸食を防止するため、完成基盤は部品装着後完全にコーティングを行う。
- g) 製造の容易性

製造の容易性の確保のため、チップ部品の採用は基よりケース整形の容易さ、使用ア ルミ放熱板の取付方法等、多くの検討要素があることは明白であるが、残念ながら、当 方には製造に関する経験がないため、この検討は、量産メーカーにゆだねるほかは無い ことが判明し試作品製造メーカに依頼した。

h) 熱安全性

本装置の、発生熱量は最大電力創出時に約最大 5%のロスを想定している。実験室レベルでは、最大負荷時に 96.5%を示しているが、熱設計では 95%を想定する。

最大電力は 300W と想定しているので、損失熱量は

300*0.05=15Wto

となる。この熱量を外気に逃がさなければならない。そこで温度上昇の限界値を計算し てみる。多くの熱損失の内、最大の熱損失はファーストリカバリダイオードで発生する ことが判明しており、その値は8W程度と全損失の50%を超える。このファーストリカ バリーダイオードの形状はTO220Typで、このタイプの放熱板無し状態での温度上昇値 から見た最大許容損失は1.5Wであることはデーターシートから読み取れる。

この最大損失時の、接合点温度は120℃程度と推定される。

形状 TO220 型の半導体の接合部から放熱板までの温度抵抗値はおおよそ 4℃/W で あるので、TO220 パッケージの外壁温度抵抗は

(120-25)/1.5-4=59.3°C/W

となり、放熱器なしでは耐えられない。そこで、最大負荷時の放熱に耐えられる放熱抵 抗を計算してみる。

外気温度は 40℃

ジャンクション温度の最大値は120℃

発生熱量は 8W

許容熱抵抗の最大値は

(120-40)/8=10°C/W

このうち、接合部から半導体表面までの熱伝導抵抗 4℃/W 絶縁シート熱抵抗 1.4℃/ を差し引くと

10-4-1.4=4.6℃/Wの熱抵抗が放熱板に許容される最大熱抵抗となる。

実際には、ダイオードだけを計算しているので、FET、シリーズレギュレターの熱放 散も考慮すると、さらにこの半分程度の熱抵抗が許容限度となる。

仮に、2.3℃/Wの放熱抵抗を持つアルミ厚 2m/mの平板でこの放熱器を製作すると、約 0.03 平方メートルの面積が必要となる。

今回の計画では、アルミ放熱板の面積は0.018 平方メートルと必要面積の60%程度し かないので、プラスチックケースの放熱面積も考慮し、上記放熱抵抗値をクリヤーする ことにする。実際には、計算値上はクリヤーできるが実験を行うことにした。

実験は、放熱位置に FET を取付、ゲート電圧を調整し、損失電力をドレイン損失と して FET に与え各部の温度上昇を確認した。結果は以下の計測値となった。

> 周囲温度 : 25℃ 発生熱量 : 8W

ケース温度 : 41.8℃ FET 表面温度 : 53℃

実際の使用状態では、発生熱量が倍になるのでケース温度は 60℃が最大値となる。 FET 表面温度はその値に 12℃+となるため 72℃さらに周囲温度の差分を+すると 87℃となり、ジャンクション温度は 120℃前後となる事が予想され、安全が確認された。

このことにより、製造メーカー推奨のアルミ放熱板付プラスチックケースでプロット タイプの製造に入ることを決定した。

このときの、ケース内温度は、計測値計算値で 60℃を超えることが確認された。こ の温度は、CPU その他の半導体使用上は問題ないことが確認できたが、電解コンデン サーの寿命に影響を与えるため、稼働時間中の平均温度を試算してみたところ、ケース 内温度の平均温度上昇は 15℃前後となる事が確認できたため、コンデンサーの寿命計 算には影響がないことが確認された。

i) 原価試算

10万個製作時の原価試算を予定していたが、パーツコスト、製造コストを算出する には、製造メーカの協力が不可欠で、当研究メンバー単独では不可能と言うことが判明 した。従って、製造コストに関しては、2章の効率が目標値に追いついていないことも あり、今後、効率が目標値に達したとき、再度、製造のみを行っている製造会社と検討 を行う事に決定した。

以上の検討結果に基づき。量産品プロットタイプの製作を実施し本年度の研究成果とした。

尚、不要輻射等、IEC 基準の認証機関による認証を獲得するための認証試験を行う予定 であったが、デバイス効率が目標に達していないこと等、課題に対する更なる研究・検証が 必要なことから、認証試験を今回は断念し、これらの課題が解決してからの実施計画とする ことに決定した。

2-4-1 分散型 MPPT デバイスのプロトタイプ品の製作



プロトタイプ品:電子回路基盤本体

プロトタイプ品:ケース設計図(抜粋)



プロトタイプ品 (完成写真)



第3章 全体総括

(学校法人立命館、株式会社イー・プランニング、SK 電気技術 コンサルタント株式会社、上新電機株式会社)

複数年(平成 23・24 年度)の研究開発成果

本研究開発は、平成23年度(開始10月)、平成24年度の約2カ年を通じて行った。全期 間を通じて研究上の困難点や予期しない課題・不具合などが輻輳したこともあったが、一つ づつ原因を究明し対策作案して取組を行い、この結果、開発した「分散型 MPPT デバイス」 は、ハード面ではほぼ合格点が与えられる装置の開発を行うことができた。以下に全研究期 間を通じた成果・課題等の要約を記載する。

平成23年度は、次4つの基礎研究・開発等を実施した。

- ① 分散型 MPPT デバイスの回路設計研究
- ② 屋外実フィールド検証・研究
- ③ 既存運転中太陽光発電での検証研究
- ④ 分散化 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能付加の研究

この内、①は分散型 MPPT デバイスの回路設計・製作を行い立命館大学高倉教授研究室に て検証(太陽光パネルの最大電力を適正に反映できていること等の検証評価)を行って② と③の屋外実フィールド検証に移行することができた。

屋外及び既存運転中太陽光発電での検証研究(②、③)では分散型 MPPT デバイスの適用 能力各種検証を行って、平成24 年度の分散型 MPPT デバイス(改良型)に反映する目標を 「運転時実行平均効率を95%以上」「軽負荷時の CPU 停止防止」等と設定した。

また、「④分散化 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能付加の研究」では、この回路設計 と検出システム(Zigbee 素子による双方向通信システム)を研究し、立命館大学研究室屋 上に基礎的なデータ収集演算装置システムの開発を行いデータ収集を実施し、更なる汎用性 があってマンマシンインターフェース機能のある自己診断機能システム開発の基礎を形成 した。

平成24年度は、平成23年度の研究開発を継続し、次の4つの研究・開発を実施した。

- ① 分散型 MPPT デバイスの効率化等の研究
- ② 分散型 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能付加の研究
- ③ 屋外実フィールド及び既存運転中太陽光発電での検証・研究
- ④ 分散型 MPPT デバイスのプロトタイプの製作

(これらの成果と課題については、第一章に概要および第二章に詳細を記載して いる。)

この内、「①分散型 MPPT デバイスの効率化等の研究」では、平成 23 年度に構築 した実フィールド(上新電機株式会社東大阪店)での検証も含め、設計製作し た試作品等により、実験室試験、電子素材の選定設計、評価、試験を繰り返し実施したが、 高効率デバイスの開発目標である 5%総合効率アップには未だ届くことは出来なかった。理 論値と実際のデバイスの実験室試験データは目標値に近いデータが得られているが、フィー ルド試験データは、未だ挿入損失の方が多い状態である。しかしながら、徐々にその差は縮 まりつつあり、現時点では、ハード的な課題はほぼ解決し、ハード的にはほぼ合格点が与え られる装置の開発ができた。残る課題は、MP 点(最大電力点)を探るソフト上の課題であ るため、そのアルゴリズムを今後継続して徹底的に研究しソフト改良に取り組むこととして いる。当初目標値を達成する目途がたったと表明できる。

「③屋外実フィールド及び既存運転中太陽光発電での検証・研究」においても、各モジュ ールの最大出力点をほぼ正確に追尾している傾向にあることが検証でき、開発した電力変換 器がほぼ設計通りの動作傾向にあることを確認することができた。

「②分散型 MPPT デバイスへのパネル自己診断機能付加の研究」では、自己診断システム の更なる機能強化、効果的マンマシンインターフェイスと汎用的な伝送システム(データ収 集演算装置)の構築が達成できた。本件研究当初は ZigBee 素子によるリレーショナル通信 を実現することを目途としたが、残念ながらそのような ZigBee 規格は開発途上にある。し かしながら、本件研究にて開発を行った自己診断システムは今後のリレーショナル通信規格 ZigBee にも十分に対応できる汎用性のあるシステムであることから今後の通信規格の展開 を注視して更なる汎用的な自己診断システム構築を目指すこととしている。

「④分散型 MPPT デバイスのプロトタイプの製作」においては、絶縁耐力、サージ耐力、 コスト対応、電子部品選定、同耐久性能、コンデンサー選定、インダクタンス寿命、熱安全 性能など各種の設計検討を実施してこれらに合致するプロトタイプ品の製作を行った。製造 コスト面では専門製造メーカの協力が不可欠で、当研究メンバー単独では困難であることが 判明した。従って、製造コストは、再度、製造のみを行っている製造会社と検討を行う事に 決定した。

研究開発後の課題・事業化展開

本件研究は、今後も継続して次の研究開発課題に取り組み、設定目標達成を図ることとしている。

- (A) 分散型 MPPT デバイスの MP 点 (最大電力点)を得るアルゴリズムの研究、 ソフト改良とこの検証。
- (B) 分散型 MPPT デバイス製造コスト研究(専門製造メーカとの連携)
- (C) パネル自己診断機能の広域性機能強化(ZigBee リレーショナル規格開発を 待って実施)。

現在、国内では昨年(平成24年)7月の新エネルギー固定価格買取制度の国の施策もあっ て、特に太陽光発電事業開発が活性化している。1万kW(10メガ)や4万kW(40メガ) を超過するような大規模な太陽光発電事業開発が各地で始動し始めている。例えば4万kW であれば約13万枚(300W級パネル想定)の太陽パネルが約50ヘクタール程度の土地に 配置されることとなる。このような大規模なパネル配置においても、太陽パネルの一部分に 影がかかったり劣化すると特性上、全体発電量がダウンすることとなる。今回の研究開発品 である「分散型 MPPT デバイス」を付加することにより、各々の太陽パネルあるがままの 発電量を引き出すことが可能となる。

非住宅用太陽光発電設備認定容量は、平成 24 年 12 月迄で 385.7 万 kW (出展:経済産業省 資源エネルギー庁 <u>http://www.enecho.meti.go.jp/saiene/kaitori/dl/setsubi/201212setsubi.pdf</u>)、平成 25 年1月迄で 574.9 万 kW (出展:経済産業省資源エネルギー庁公表資料) に達している。

設備認定容量は平成25年3月末では向け更に大幅に増加となっており、平成25年以降 もこの傾向は増大すると予想されている。この環境下にあって「分散型 MPPT デバイス」 の完成品の市場導入は事業的にも効果・成立することが予想できる。ただ、分散型 MPPT デバイスの製造に際しては専門製造メーカとの一体的協力・連携が必要となる。

また、太陽光発電の大きな欠点の一つに「どのパネルが劣化しているか?故障している か?」が簡単に判明できない実態がある。4万kWであれば13万枚ものパネルが配置され ており、この中から劣化パネルを判定することは現在は不可能に近い実情である。

海外製の安価なパネルも含めパネルメーカは 20 年以上の性能品質保証を謳っているが、 パネルの劣化や故障を証明するのは事業者(操業者)側の責任となっており、メーカ側の長 期間性能品質保証がその意味をなさないのが実態でもある。本件研究の「自己診断システム」 はパネル劣化診断が可能であり、前述の分散型 MPPT デバイスの付加機能としての事業性 を有している。

以上